«محله علمی علوم و فنون سازندگی»

سال پنجم، شماره ۳، پاییز ۱۴۰۳، صفحه ۷ الی ۲۲

علمي- تخصصي

پایش سلامت پل سگمنتال تقاطع امام خمینی ^(ره) کر مانشاه با استفاده از روش ماتریس نرمی بر پایه فرکانسهای طبیعی مهدی پرویزی^{۱*}، صفدر کهریزی^۲ ۱- گروه مهندسی عمران، دانشکده عمران و معماری، دانشگاه شهید چمران اهواز ۲- گروه مهندسی صنایع، دانشکده فنی مهندسی، دانشگاه آزاد اسلامی کرمانشاه (دریافت: ۱۲۰۱/۰۲/۲۰، یذیرش: ۱۴۰۱/۰۲/۱

چکیدہ

در سالهای اخیر شناسایی آسیب بر پایه ارتعاش برای ارزیابی خسارت در سازه به کار گرفتهشده است. در ایـن حالـت تشـخیص آسـیب بـر مبنای تغییر پاسخ دینامیکی قبل و بعد از خرابی است. در این پژوهش از روش ماتریس نرمی برای شناسایی آسیب در پلهای سگمنتال (پـل تقاطع امام خمینی (ره) استفادهشده است. مزیت این روش، دقت و حساسیت آن به تعداد مودهای اندک برای سازههای بزرگ است. این پـل در نرمافزار آباکوس شبیهسازی شد و پس از اعمال وزن و نیروی پیشتنیدگی در کابلها، فرکـانس و اشـکال مـودی بـرای شـرایط سـالم و آسیبدیده استخراج شد. شرایط آسیبدیده شامل سه سناریو به صورت تکی (در یک مکان) و چندگانه (در چند مکان و به صورت همزمان) در عرشه پل و همچنین اعمال آسیب در ستون بود. هرکدام از آسیبهای فوق شامل کاهش سختی معادل بهاندازه ۳۰ درصد بود. نتایج نشان داد که این روش قادر به تشخیص آسیبها در عرشه بود. اما برای پایش سلامت ستون، به بررسی بیشتری نیاز داشت. همچنین دقـت پـایش سلامت با استفاده از دو مود نیز بررسی شد که از دقت قابل قبولی نسبت به استفاده از ۶ مود برخوردار بود.

كليدواژهها: پايش سلامت، ماتريس نرمى، پل سگمنتال، تحليل مودال، تحليل اجزا محدود.

۱. مقدمه

پلها سازههای عظیمی هستند که برای احداث آنها به حجم زیادی از مصالح، نیروی کار ماهر و ماشینآلات سنگین نیاز است و جز پروژههای با هزینه بالا به شمار میآیند [۱]. پلها جز زیرساختهای مهم و برطرفکننده نیازهای روزمره جوامع امروزی هستند و فعالیت جوامع امروزی درگرو کارایی مؤثر آنهاست. بنابراین هرگونه خلل در کارایی پلها میتواند صدمات جبرانناپذیری را به شاکله اجتماعی وارد کند. سازمان حملونقل آمریکا، سالانه گزارشی در مورد پلهای کشور

آمریکا منتشر می کند. بر اساس گزارشی در مورد پلهای نسور اسال ۲۰۱۳، بیشتر از ۶۶۴۰۵ پل، ازنظر ساختاری دچار نقص شدهاند. به عبارتی دیگر یک پل از هر نه پل (۱۱درصد) دارای نقص در اعضای سازهای می باشند [۲]. بنابراین وقوع خرابی در طول عمر پلها اجتناب ناپذیر است. بیشتر چنین خرابی ها را می-

*نویسنده مسئول: gmail.com *

توان با بررسیهای اولیه از وضعیت موجود سازهها اصلاح و ترمیم نمود و از گسترش خرابی در سازه و فروریختن آن جلوگیری کرد. معمولاً شرایط یک پل در بازرسیهای چشمی دورهای ارزیابی میشود. باوجوداینکه از این بازرسیها اطلاعات مهمی به دست میآید اما بازرسی کل سازه پل به دلیل مقاطع دور از دسترس آن میسر نیست و خرابی در این محلها قابل تشخیص نیست. بنابراین پایش سلامت پل و گزارش زمان و موقعیتی که به عملیات تعمیر و نگهداری موردنیاز است، ضروری هست[۳, ۴]. هدف از روشهای پایش سلامت سازه استفاده آنها در کنار شناخته شده پایش سلامت برای این منظور از روشهای بسیاری از روشهای پایش سلامت بر پایه ارتعاش استفاده می شود [۵]. بسیاری از روشهای مورداستفاده مبتنی بر ارتعاش، برای پارامترهای مودال سازه معیوب با سازه سالم استفاده می کنند [۶]. روش شناسایی آسیب بر پایه ارتعاش ازجمله روشهای

است که برای ارزیابی خرابی در سطح کل سازه به کار می رود. مبانی تئوری آنالیز مودال در عیبیابی و شناخت نقصان از طریق ردگیری تغییرات در خصوصیات دینامیکی یا پاسخ سازهای در اثر ایجاد عیوب، راه حلی است که در تکمیل بازرسی های چشمی امکان پایش سلامت سازهای پل ها را به صورت دقیق فراهم می-آورد.

در دهـههای اخیر رشد فعالیـتهای تحقیقاتی درزمینه پایش سلامت سازه و کاربرد آن در مهندسی عمران، موجب ابداع تکنیکها و روشهای مختلفی در ارزیابی دائم و متناوب سازهها گردیده است. [۷] در یک مطالعه به بررسی تغییر خواص دینامیکی در قسمتی از یک پل بزرگراهی سه دهانه، به عنوان یک روش برای تشخیص ترک ناشی از خستگی در تیرهای پل يرداختند. تحريك توسط يك محرك الكتروهيدروليك اعمال شد و ضرایب سختی از تعیین شکل مودی تجربی محاسبه شد. نتایج نشان داد که تغییرات در سختی پل در اثر ارتعاش میتواند. بهعنوان شاخص آسیب ناشی از خستگی استفاده شود. در یک تحقیق[۸] آزمایش مودال را در دو دهانه پل کامپوزیتی در دو شرایط سالم و آسیبدیده انجام دادند. آسیب شامل یک ترک خستگی بزرگ شبیهسازیشده با رها کردن مجموعهای از پیچ و مهره در یک اتصال فولادی بود. نتایج، افت اندک فرکانس متناظر با ترک را نشان داد. محققان [۹] به بررسی گروهی از تیرها پرداختند. این تیرها به گونهای طراحی شدندکه پاسخ دینامیکی آنها مشابه پل باشد. ازنظر آنها تغییر فرکانس پارامتر مناسبی جهت سنجش سلامت پل نبود، زیرا در حالت آسیب بحرانی حداکثر تغییر در فرکانس برابر ینج درصد بود. در یک آزمایش دیگ_ر[۱۰] آزمون ضربه را در پل سه دهانه را باهـدف تشخیص آسیبهای محلی انجام دادند. آنها بیان کردند که اگر پارامترهای مودال برای چند مود اول باشد ممکن است بهعنوان شاخص آسیب قابل اعتماد نباشد و اطلاعات مودهای بالاتر نیز لازم است. پژوهشگران[۱۱] در تشخیص آسیب از فرکانسهای طبیعی پل بهجای اشکال مودی استفاده کردند. این تحقیقات بر این اساس بود که فرکانسهای طبیعی مانند اشکال مودی به محل و مقدار آسیب، حساسیت دارند. در یک مقاله[۱۲]، تلاش کردند که این روش شناسایی آسیب را در یک پل کامپوزیت تخریبشده با عمر بالا به کار ببرند. قطع حدود نصف مقطع عرضی شاهتیر پل تنها باعث تغییر هشتدرصدی در اولین فرکانس طبیعی پل شد. همچنین محققان دیگر [۱۳] مروری بر روشهای نظارت بر پایه ارتعاش ۱۳ سازه (بیشتر پل) انجام دادند و نتیجه گرفتند که در صورت مهم بودن عیبیابی، روشهای مبتنی بر ارتعاش مناسب نیست.

باوجود دشواری استفاده از فرکانس طبیعی در شناسایی آسیب، مطالعات فراوانی در این زمینه صورت گرفته است. امروزه برای

شناسایی آسیب، فرکانسهای طبیعی در ترکیب با سایر پارامترهای مودال به کار میروند. گروه دیگری از روشهای شناسایی آسیب با استفاده از ماتریس نرمی، به بررسی رفتار استاتیکی میپردازند. به دلیل رابطهی معکوس ماتریس نرمی با فرکانسهای طبیعی، این ماتریس با افزایش تعداد مودها بهسرعت قرکانسهای طبیعی، این ماتریس با افزایش تعداد مودها به مرعت تعان به تقریب مناسبی از ماتریس نرمی دستیافت. در ادامه به چند مورد از کاراهای انجام شده با روش ماتریس نرمی اشاره می-شود.

کارشناسان [۱۴] از تغییر در ماتریس نرمی، برای پایش سلامت چند مدل عددی و یک مدل آزمایشگاهی استفاده کردند. نتایج قابل قبول آنها بر روی مدلهای عددی و آزمایشگاهی، بیان گر قابلاعتماد بودن این روش در پایش سلامت سازههای بزرگمقیاس بود. نتایج مدلهای عددی نشان داد هنگامی که خرابی در موقعیت متناظر با لنگر خمشی بیشینه باشد، این روش بهترین نتیجه را ارائه میدهد. همچنین آنها بیان کردند که ماتریس نرمی به میزان بسیار کمی تحت تأثیر مدهای بالاتر است.

در مطالعهای دیگر [۱۵] از نرمی مودال به عنوان شاخص ارزیابی سازه استفاده کردند. شاخص نرمی با استفاده از نتایج آزمون مودال محاسبه شد. آنها این تکنیک را برای هفت پل بزر گراهی به كاربردند. قابلیت اطمینان نرمی مودال با مقایسه تغییر شـكل-های بهدست آمده از نرمی مودال و تغییر شکل استاتیکی پل تحت مجموعه آزمایشی بار کامیون، اعتبارسنجی شد. [۱۶] شرایط سازهای یک پل بتنی ۳ دهنه را با استفاده از نرمی مـودال بررسی کردند. در این آزمایش که بر روی یک پل واقعی انجام شد، آزمایشهای مودال قبل از آسیب و همچنین در مراحل مختلف آسیب انجام شد و فرکانس و میرایی مودهای مختلف در هر مرحله برداشت شدند. در هر مرحله ماتریس نرمی از مودهای سازه استخراج شد و پسازآن پروفیل تغییر شکل پل تحت الگوهای مختلف بارگذاری، محاسبه، و میزان و محدوده خسارت با مقایسه پروفیلهای تغییر شکل مشخص شد. در ادامه یک مدل اجزا محدود بسط داده شد که با نتایج آزمایش مودال قبل از خسارت اعتبارسنجی شد و به پایش سلامت پل، تحت بارگذاری-های مختلف پرداختند. [۱۷] جهت پایش سلامت پلهای بزرگ-راهی، روشی بر مبنای نرمی مودال ارائه کرند. آنها این روش را بر روی یک تیر فولادی، یک تیر بتنی و یک پل به کاربردند. نتایج نشان داد که شاخص نرمی به میزان قابل توجهی به خرابی حساس است. در مطالعه دیگر [۱۸] ماتریسهـای نرمـی بـر پایـه پارامترهای مودال بهدست آمده با تکنیک زیر فضایی، محاسبه شدند. محل خسارت با مقایسه ماتریسهای نرمی بین حالتهای اولیه و خسارتدیده، شناسایی شد. محدودیتهای این تکنیک با

مدل های عددی تیر طرهای و پل سه دهانه بتنی، نشان داده شد. محققان [۱۹] روش به اصطلاح نرمی محلی را پیشنهاد دادند که تغییرات سختی محلی را بر پایه پارامترهای مودال تعیین شده، شناسایی می کند. این روش با ارزیابی خسارت در تیرهای ۶ متری شبیه سازی شده و انجام آزمایش بر روی پل Z-24 سویس، اعتبارسنجی شد. نتایج یک تحقیق نشان داد [۲۰] پایش سلامت پلهای با دهانه بزرگ را با یک روش چند-متریک برای بهبود تشخيص آسيب قابل اجرا است. اين روش بر پايه ادغام دادههاي سطح استخراج ویژگی، برای افزایش محتوای اطلاعات سنسورهای شتاب و کرنش بود. پس از اعمال معیار نرمی، ماتریسهای نرمی بر پایه اطلاعات کرنش و جابجایی، پس از تبدیل مختصات، ترکیب شدند. در ادامه یک مطالعه روی مدل اجزا محدود یل Belt east انجام شد. سناریوهای مختلف خرابی شامل خسارت تیرورق، شکستگی نگهدارنده کابلها، نشست اسکله و کاهش نیروی پیشتنیدگی کابلها بودند. این مطالعه نشان داد که استفاده از روش اندازه گیری چند-متریک امکان اشتباه را کاهش داده و حساسیت و قدر تمندی تشخیص آسیب را افزایش می دهد. یکی از پژوهشگران [۲۱] روش مودال را برای شناسایی آسیب و محل آن در پل معلق به کاربردند. آنها از شاخصهای قائم و افقی آسیب برای شناسایی آسیب و محل آن در کابلها و آویزههای آنها استفاده کردند. سناریوهای آسیب تکی، چندگانه و گروهی برای شبیهسازی آسیب به کار گرفته و توانمندی این روش نشان داده شد. نتایج نشان داد که تعیین شاخص آسیب قائم با استفاده از چند مود اندک، بهخوبی آسیب را در پل معلق واقعی شناسایی میکند. اسکومر و همکاران [۲۲] بر پایه روش ماتریس نرمی به ارزیابی خسارت مدلهای تئوری و دو پل واقعی پرداختند. در ابتدا سه مدل تئوری شامل تیرهای با شرایط مرزی مختلف تحت سناریوهای مختلف خرابی، تحلیل شدند و قابلیت روش ماتریس نرمی موردبخت و بررسی قرار گرفت. در مدلهای واقعی، بر پایه جرمهای مودی، اشکال مودی و فركانس هاى متناظر با أن ها، ماتريس نرمى محاسبه، و تشخصيص أسيب بر پايه اين روش انجام شد. نتايج نشان داد كه استفاده از روش ماتریس نرمی در تشخصیص آسیب سازهها، امکان پذیر و مؤثر است. لیو و لی [۲۳] روش ماتریس نرمی تعمیمیافته را بهبود بخشیدند. روش تعمیمیافته نسبت به روش سنتی به تعداد مودهای کمتری برای استخراج ماتریس نرمی نیاز داشت. در این پژوهش با در نظر گرفتن نامنفی حد خسارت، روش ماتریس نرمی بهبود پیدا کرد. حل مثالهای عددی با سناریوهای مختلف خرابی، نشان داد که روش پیشنهادی، بهتر از روش ماتریس نرمی تعمیمیافته عمل میکند. کفاش و همکاران

¹ Multi-metric method

[۲۴] مقاومت سازههای فولادی را در برابر آتش سوزی به صورت عددی بررسی کردند. این ارزیابی بر روی سازه ساختمان توقفگاه خط ۲ قطار شهری مشهد انجام شده است. نتایج تحلیل نشان داد که سازه سوله توقفگاه تحت بحرانی ترین سناریو آتش، حداقل ۱۱۰ دقیقه می تواند در برابر فروپاشی ناشی از آتش مقاومت کند. همچنین با بررسی دو سناریو آتش سوزی مشخص شد که سناریو آتش سوزی متقارن در سرتاسر دهانه از سناریو آتش سوزی نامتقارن در قسمتی از دهانه، بحرانی تری است.

این مقاله به شناسایی آسیب در سیستم سازهای پل سگمنتال تقاطع امام خمینی (ره) می پردازد و مسئله عیبیابی بر اساس تعریف ماتریس نرمی مبتنی بر پارامترهای مودال مطرح می شود و کارایی این روش در مکانیابی خرابی این پلها ارزیابی می شود. درواقع روش شناسایی آسیب مبتنی بر نرمی را می توان با اندازه-که یک نمایش منطقی دقیق از ماتریس نرمی را می توان با اندازه-گیری چند مود اساسی به دست آورد و درنهایت با مقایسه ماتریس نرمی سازه در دو حالت سالم و آسیب دیده به بررسی سلامت سازه پرداخت. در ادامه به معرفی هندسه و خصوصیات سازهای این پل و مدل سازی آن پرداخته می شود.

۲. روش تحقیق

روش شناسایی آسیب با استفاده از ماتریس نرمی دینامیکی مودال، برآورد تغییرات در رفتار استاتیکی سازه میباشد. ماتریس نرمی یک سازه برابر با معکوس ماتریس سختی آن است و ازاینرو بیان گر رابطه بین نیرو و تغییر مکان سازه هست. ماتریس نرمی اندازه گیری شده به کمک اشکال مودی نرمال شده بر مبنای جرم، شکل مودی و فرکانسهای طبیعی به صورت زیر تعریف می-شود [۲۲]:

$$\left[F\right] = \left(\sum_{i=1}^{N} \frac{\phi_i \phi_i^T}{\omega_i^2}\right) \tag{1}$$

تعیین دقیق ماتریس نرمی نیازمند اندازهگیری تمامی مودها و فرکانسها است. به دلیل رابطهی معکوس ماتریس نرمی با فرکانسهای طبیعی، این ماتریس با افزایش تعداد مودها به سرعت همگرا می شود. بنابراین تنها با استفاده از فرکانسهای پایین می-توان به تقریب مناسبی از ماتریس نرمی دستیافت. ازاین رو ماتریس نرمی به تغییر در مودهای پایین حساس تر است. برای یک سیستم با n درجـه آزادی، n مود مســــقل وجود دارد. از آنجاکه ماتریس نرمی به مودهای بالا حساس نیست یک نمایش منطقی از ماتریس انعطاف پذیری را می توان با اســــقاده از تعداد کمی از مودها، از طریق رابطه ۲ به دست آورد.

$$\left[F\right]_{n \times n} \approx \left[\Phi\right]_{n \times k} \left[\Lambda\right]_{k \times k}^{-1} \left[\Phi\right]_{k \times n}^{T}$$

$$(\Upsilon)$$

که در آن $[\phi]$ ماتریس شکل مودی، $[\Lambda]$ ماتریس قطری مقادیر ویژه و k تعداد مودهای اندازه گیری شده است و کمتر از تعداد مودهای تحلیلی است. به طور معمول شناسایی آسیب با مقایسه ماتریس های نرمی حالت

. آسیبدیده و سالم انجام میشود. بنابراین شاخص آسیب را می-توان از رابطه ۳ محاسبه کرد.

$$MFI(j) = F_{damaged}(j, j) - F_{healthy}(j, j)$$
^(*)

ازآنجاکه در اثر آسیب نرم سازه در محل آسیب بیشتر می شود، می توان گفت که محل بیشترین درایه (بیشترین اختلاف دو ماتریس) در ماتریس شاخص آسیب، می تواند محل آسیب باشد. در ادامه به مدل سازی اجزا محدود پل سگمنتال و اعتبار سنجی آن پرداخته می شود.

۲-۱. اعتبارسنجی روش شبیهسازی

مبنای اسـتفاده از نتـایج حاصـل از هـر شـبیهسـازی اعتبـار سنجی آن است. دقیقترین نتایج مبنا برای اعتبار سنجی شـبیه-

سازی پل، استخراج فرکانسهای پل در بدو بهرهبرداری است. اما این کار دارای محدودیتهای زیادی است. یکی از روشهای جایگزین، استفاده از نتایج موجود در مراجع علمی معتبر و مشابه با پژوهش موردنظر است. برای پژوهش حاضر از نتایج استخراج میدانی فرکانسهای پل کابلی الفوسا [۲۵] استفادهشده است. از دلایل اصلی این انتخاب، وجود کابلهای پیشتنیدگی و عرشه بتنی در این پل بود. البته وجود فرکانسهای استخراج بر مبنای نتایج میدانی نیز معیار مهمی بود. اعتبار سنجی روش شبیهسازی با نتایج پل آلفوسا میتواند مدل سازی رفتاری کابل و بتن را صحه گذاری کند. زیرا ایت دو قسمت از اجزای مهم پاهای سگمنتال هستند.

پل اولیه آلفوسا در سال ۱۹۸۱ به صورت پل معلق تک خطه، بر روی رودخانه زده شد. در سال ۱۹۴۴ این پل به طرز قابل توجهی خسارت دید. در سال بعد و در همان محل، یک پل معلق کابلی تقویت شده با خرپای فلزی، و با عرشه بتنی افتتاح شد. طول کلی پل ۱۳۲ متر و طول دهانه اصلی پل که با کابل نگهداشته شده، ۸۴ متر است. شکل (۱) شکل این پل را نشان می دهد.





پل آلفوسا مجموعاً دارای ۱۲ کابل (۶ عدد در هر سمت) است. قطر هر کابل ۶۰/۱ میلیمتر، سطح مقطع فعال آن ۲۱۷۴ میلیمترمربع و مقاومت آن ۲۷۰ تن است. عرشه پل از طریق میلههایی به قطر ۸/۵۰ میلیمتر و در فواصل ۴ متری به کابلها متصل شده است. عرشه پل در ابتدا دارای ۶ متر عرض ماشینرو و یک متر پیادهرو در هر طرف بود. در سال ۱۹۹۲ عرشه پل کاملاً بازسازی شد و در حال حاضر عرض آن ۸/۸ متر است. وزن عرشه پل در جریان بازسازی ۵۹/۳ به ۵/۷۲ کیلو نیوتن در هر مترمربع افزایش یافت. تصاویر قدیمی و بازسازی شده عرشه بتنی در شکل (۲) نشان داده شده است. عرشه با استفاده از ۴ تیر I– شکل به شاهتیر اتصال دارد که از طریق آویزها به کابلها متصل است. این شاهتیر از سه خرپای طولی و خرپاهای عرضی به

فواصل ۴ متر تشکیل شده است. دو خرپای اصلی طولی به صورت عمودی و دارای ارتفاع ۱/۶۸۷ متر هستند. خرپای طولی دیگر، خرپای مقاوم در برابر باد است که این دو خرپا را در حالت افقی به یکدیگر متصل می کند. ارتفاع خرپاهای عرضی میانی ۱/۱۷۶ و دو خرپای انتهایی ۱/۴۹۶ متر است. دو تیر I- شکل با چرخش ۹۰ درجه، یالهای پایینی خرپای طولی را شکل می دهد. دکلهای پل از دو مقطع I-شکل و تقویت شده با صفحه فولادی، و پر شده با بتن، تشکیل شده است. ارتفاع آن ۲/۱۰ متر از روی عرشه وانتهای آن به صورت مفصلی ساخته شده است که در جهت عرضی پل می تواند دوران کند. مشخصات هندسی مقاطع

بـــهطــور مفصــل در مرجــع [٢۵] آمــده اســت.







مشخصات مکانیکی اجزای مختلف پل و مقاطع استفاده شده در جدول (۱) آورده شده است. از آنجاکه در شبیه سازی اتصالات خرپای فلزی، اجزای اتصال مدل نمی شود، و فقط نوع اتصال تعريف مى شود، وزن صفحات اتصال ها به صورت افزايش چگالى از ۸۰۰۰ به ۹۰۰۰ کیلوگرم در مترمکعب، در نظر گرفتهشده است. با توجه به وجود خطوط لوله، نرده و آسفالت و عدم نیاز به مدلسازی آن ها، وزن آن ها به ترتیب ۲۵، ۳۷۵ و ۱۲۶ کیلو نیوتن در نظر گرفتهشده و به عرشه اعمال شده است.

در این پژوهش برای شبیهسازی عرشه، دکل و تیرهای I-شکل از المانهای سهبعدی و برای خرپا از المانهای دوبعدی استفاده شده است. در قسمتهای با هندسه منحنی و یا نامنظم، مش بندی پیچیده تر شده و معمولاً در این قسمت ها از مش ریز تر استفادهشده است.

، مصالح	مکانیکہ	مشخصات	.(1)	جدول
---------	---------	--------	------	------

	C			•
	مدول الاستيسسته	چگالی	حاليم	
	تسبت پواسن	(N/m^2)	(kg / m^3)	
	٠/٣	١٣۵	٨٠٠٠	كابلهاى فولادى
	۰/٣	١٣۵	٨٠٠٠	آويزەھاي فولادى

۰ /٣	۲۱۰	٨٠٠٠	دكل فولادى
• /٢	٣٢	۲۵۰۰	بتن پرکننده داخل دکل
۰ /۲	٣٢	20	عرشه بتنى
۰ /٣	۲۱.	٩	خرپای فلزی

در شکل (۳) هندسه مدل، و در جـدول (۲) مشخصـات و انـدازه المانها بهصورت كلى نشان دادهشده است.

جدول (۲). نوع و اندازه تقریبی المان های استفاده شده

اندازه تقریبی (سانتیمتر)	نوع المان	اجزا
۵۰	C3D8R	عرشه بتنى
۱۵	C3D8R	دكل
بهاندازه طول عضو	T3D2	کابل و آویزهها
بهاندازه طول عضو	T3D2	خرپای فولادی
۱۵	C3D8R	مقاطع I-شكل طولى



شکل (۳). هندسه و مش بندی اجزا

با توجه به عدم وجود بارهای طراحی روی پل و همچنین رفتار برگشت پذیر پل هنگام اعمال ارتعاش آزاد به پل، از رفتار خطی برای مصالح استفاده شده است. همچنین میتوان گفت که فرکانس هر سیستم به سختی و جرم آن بستگی دارد که در همه سامانه ها معمولاً از سختی اولیه استفاده می شود.

در این مقاله از دادههای مشخصات مکانیکی جدول (۱) برای تعریف خصوصیات مکانیکی تعریفشده است. همچنین برای تعریف رفتار کششی کابلها، از گزینه No compression استفادهشده است.

در قسمت اندر کنش اجزا، برای تعریف اتصالات خرپا و اتصال

خرپا به مقاطع I-شـکل از اتصـال مفصـلی موجـود در نـرمافـزار استفادهشده است.

درنهایت در این شبیه سازی سه گام تحلیلی تعریف شده است. در گام اولیه، کشش کابل و یا همان نیروی پیش تنیدگی اعمال شده است. در گام بعدی از گام تحلیلی استاتیکی (ضمنی) برای اعمال وزن اجسام، و در گام آخر از تحلیل فرکانسی برای استخراج فرکانس و شکل های مودی استفاده شده است. در شکل های زیر نتایج ۲ مود اول، با نتایج میدانی و نتایج مرجع [۲۱] مقایسه شده است. همچنین این مقایسه به طور کامل در جدول (۳) برای فرکانس های ۵ مود اول آمده است.



مود دوم **شکل (۴**). مقایسه نتایج تحلیل فرکانسی به روشهای مختلف

J	جدول (۳). نتایج استخراج فرکانسهای پل آلفوسا با روشهای مختلف					
	نتايج كار	استخراج در	.1	·16 ÷		
	عددی [۲۳]	محل [۳۲]	روس سبيهساري	فركانس		
	۱/•Y١	١/• ٧٨	1/1•YY	مود اول		
	١/٦١١	۱/۶۰۸	١/٦١٤٨	مود دوم		
	1/412	١/٧٠٩	1/8419	مود سوم		
	۲/۳۵۲	۲/۰۷۳	1/9177	مود چهارم		
	۲/۸۳۱	۲/۷۹۱	۲/۵۶۵۵	مود پنجم		

همانطور که در شکلهای فوق نشان داده شد، دقت قابـلقبـولی میان نتایج حاصل از روش شبیهسازی این پژوهش، نتایج حاصـل از استخراج مود از محل و کار عددی مرجع [۲۱] وجود دارد.

-۳. شبیه سازی پل سگمنتال امام خمینی (ره)

از آنجاکه این تقاطع غیر هم سطح مجموعه ای از پل های جدا از هم است، برای این شبیه سازی، پل مسیر غرب به شمال انتخاب شده است. پلان این مسیر در شکل (۵-الف) بارنگ آبی نشان داده شده است. نما، مقطع عرشه و ستون ها نیز در شکل (۵-ب) نشان داده شده است. همان طور که مشاهده می شود مسیر فرب به شمال دارای ۸ ستون با ارتفاع متغیر است. مقطع همه ستون ها مشابه و در ارتفاع متغیر هستند. درواقع می توان گفت که

اتصال سرستون به ستون به صورت یکپارچه اجراشده است.



ب) نما و مقاطع استفادهشده در پل

شکل (۵). پلان و نمای مسیر پل و مقاطع استفاده

مقطع عرشه نیز صندوقههایی به شکل ذوزنقه است که درنهایت با عبور کابل از پیرامون آنها، به هم فشرده می شوند. کابلها رشته بافته شده ۷ سیمی به قطر ۱۵/۲۴ میلیمتر هستند که به دو صورت کابلهای ایزو استاتیک و پیوستگی استفاده می شوند. کابلهای ایزو استاتیک از ۶، ۹ و ۱۲ و کابلهای پیوستگی از ۱۲ عدد رشته بافته شده تشکیل شده اند.

برای شبیه سازی صندوقه و ستونها از المانهای سه بعدی، و برای کابل های پیش تنیدگی از المان های خطی استفاده شده است. جداسازها نیز مطابق با ابعاد داده شده به صورت سه بعدی مدل شده اند. در اینجا باید به این نکته دقت شود که وجود جداسازها

برای کنترل نوسان حرکت طولی پل به علت نوسان دمایی و شرایط محیطی است. اما بار عرشه از طریق دو جداساز به سرستونها منتقل میشود و از طرفی سختی قائم آنها نسبت به سرستونها کمتر است. پس در نظر گرفتن آنها به عنوان عامل تأثیرگذار بر مودهای ارتعاشی پل لازم است.

از آنجاکه کف ستونها به شمعها متصل شده است و شمعها نیز به زمین سخت متصل شدهاند، تکیه گاه ستون را میتوان گیردار فرض کرد. از طرفی استخراج مودهای سازه، مربوط به سیستم رو سازه است و نیازی به در نظر گرفتن فونداسیون و شمعها نیست. شکل (۶) مدل پل و مش بندی اجزا را نشان میدهد.



شکل (۶). نمای کلی مدل و مش بندی اجزا

مقاومت بتن مصرفی در صندوقه ها و ستون ها ۴۰ مگاپاسکال است. مطابق بند ۹–۳–۶ مبحث نهم مقررات ملی ایران و با فرض چگالی ۲۴۰۰ کیلوگرم بر مترمکعب، مدول الاستیسته از رابطه (۴) محاسبه می شود:

$$E_{c} = 0.043 w_{c}^{1.5} \sqrt{f_{c}'}$$

$$E_{c} = 0.043 \times 2400^{1.5} \sqrt{40} = 31975 MPa$$
(*)

سایر مشخصات مکانیکی مصالح استفاده شده در پل در جدول (۴) به طور کامل ذکر شده است.

جدول (۴). مشخصات مکانیکی مصالح پل

	.,0	
وزن مخصوص (<u>لاN</u> m ³)	مدول الاستیک (GPa)	مصالح

۲۵	31/970	بتن
Υ٨/۵	۱۸۶	كابل
۱/۵	•/\•٨	جداساز

اجزای غیرسازهای یعنی آسفالت و نردهها در شبیهسازی نیستند ولی وزن آنها اعمالشده است. وزن مخصوص آسفالت حدود ۱۳ kN/m³ و وزن نرده لبههای عرشه بهاندازه ۱/۱ kN/m اعمالشده است.

با توجه با نوع شبیه سازی کابل، اندر کنش EMBEDDED بین کابل و صندوقه تعریف شده است. اندر کنش بعدی بین جداساز و ستون است که از نوع TIE است.

با توجه به قطر کابلها مقدار نیروی پیشتنیدگی آنها نیز متفاوت است و مقادیر آنها در جدول ۹-۴ آمده است.

در این شبیهسازی سه گام تحلیلی تعریف شده است. در گام اولیه، کشش کابل و یا همان نیروی پیش تنید گی اعمال شده است. در

گام بعدی از گام تحلیلی استاتیکی (ضمنی) برای اعمال وزن اجسام، و در گام آخر از تحلیل فرکانسی برای استخراج فرکانس و شکلهای مودی استفاده شده است. باید توجه داشت که ریز فرکانسهای زیادی ممکن است در نتایج تحلیل فرکانسی استخراج شوند و کاربردی نداشته باشند. با توجه به توضیحات فوق برای گام تحلیلی مربوط به استخراج فرکانسها، بهترین روش فعالسازی گزینه AMS است. در این حالت با تعریف بازه فرکانس، فرکانسهای موردنظر بهراحتی استخراج می شوند. این بازه برای پلها از حدود ۱ تا ۳ است. در شکل (۷) چند مود از این سازه نشان داده شده است.

۴-۱. تعریف سناریوی آسیب

به طور کلی آسیب با کاهش سختی همراه است و با کاهش مدول الاستیسیته شبیه سازی می شود. برای پل سگمنتال می توان آسیب را در کابل های پیش تنیده، باکس های بتنی عرشه و ستون ها متصور شد. در این راستا آسیب به صورت کاهش سختی معادل در عرشه، و ستون در نظر گرفته شده است. از آنجاکه کاهش نیروی پیش تنیدگی در کابل ها منجر به کاهش سختی عرشه می شود، کاهش نیروی پیش تنیدگی و سختی خود عرشه، به صورت معادل در نظر گرفته شده است. درواقع آسیب در کابل که همان کاهش نیروی پیش تنیدگی است، باعث کاهش سختی در دهانه متناظر با آن می شود. پس از استخراج فرکانس های سازه سالم، نوبت به تعریف سناریوهای مختلف آسیب در پل و استخراج

فرکانسهای متناظر با آن میرسد. برای یافتن محل آسیب در ابتدا باید سازه به بازههای منظم و با حدفاصل مشابه تقسیم شود. به این صورت که آسیب بهصورت کاهش سختی در آن بازه

تعریف می شود. طول پل سگمنتال تقاطع غیر هم سطح امام خمینی (ره) حدود ۳۰۰ متر است. با در نظر گرفتن بازههای به طول ۱۵ متر، پل به ۲۰ ناحیه تقسیم بندی شده، و در این ۲۰ ناحیه، باید به دنبال محل آسیب گشت (شکل (۸)).

قرائت اشکال مودی بهتر است در نقاطی باشد که بتواند تخمین قابل قبولی از تغییر شکل آن مود باشد. در غیر این صورت تعداد نقاط باید افزایش یابد. در این پژوهش منحنی تغییر شکل بین دو ستون (تکیهگاه) با سهنقطه تقریب زدهشده است. نکته مهمی که باید به آن توجه داشت، حتیالمقدور یکی از این سهنقط ه در نزدیکی قله شکل مودی باشد (حداقل سهنقط ه برای تقریب منحنی نیاز است).

برای ستونها نیز ۶ بازه در نظر گرفتهشده است (شکل(۸)). با توجه به طول متغیر ستونها، طول بازهها نیز متغیر است. بهطور مثال طول بازهها برای ستون چهارم حدود ۲/۱ متر است.

درنهایت تعریف آسیب طی سناریوهای مختلفی صورت میگیرد. برای این پل سناریوهای مختلف آسیب عبارتاند از:

- آسیب در عرشه: کاهش سختی معادل صندوقه در بازه
 ۲ بهاندازه ۳۰ درصد.
- آسیب در عرشه: کاهش سختی معادل صندوقه در بازههای ۷ و ۱۶ بهاندازه ۳۰ درصد.
- آسیب در ستون: کاهش سختی معادل سـتون چهـارم در بازه ۳ بهاندازه ۳۰ درصد.







در شرایط سالم و آسیبدیده بهقرار جدول (۵) استخراجشدهانـد. ازآنجاکه شکلهای مودی سازه آسیبدیده در سناریوهای مختلف شبیه به هـم و مشـابه شـکل (۷) هسـتند، از نشـان دادن شـکل



شکل (۸). تعریف بازههای عرشه و ستون

	سازه سالم	سناريو اول	سناريو دوم	سناريو سوم
فرکانس مود اول	۱/۳۵۶۹	۱/۳۵۴۹	١/٣۵٢٩	۱/۳۵۱۸
فرکانس مود دوم	1/2014	١/۵۴۷٨	1/544.	١/۵۴٧
فرکانس مود سوم	١/٨٨٧۶	۱/۸۸۲۹	١/٨٨٢۴	١/٨٨۶٨
فرکانس مود چهارم	۲/۳۳۲۶	۲/۳۲۳۳	۲/۳・۹۲	٢/٣٢٨٩
فركانس مود پنجم	۲/۵۵۱۷	2/4880	۲/۴۶۰۶	۲/۵۵۱۶
فرکانس مود ششم	۲/۶۸۹۷	T/SVST	۲/۵۹۸۰	٢/۶٨٩٣
فركانس مود هفتم	۲/۷۸۱۷	۲/۷۶۱۷	2/2081	۲/۷۸۱۵
فركانس مود هشتم	٣/١٣۴٩	۳/۱۲۰۱	۳/۰۸۱۹	31/1847
فرکانس مود نهم	٣/١٧٩٨	۳/۱۶۲۰	3/1083	٣/١٧٩٧
فرکانس مود دهم	٣/٣٢١٢	۳/۲۸۲۸	٣/٢۴٣٧	٣/٣٦٩۶

جدول (۵). فرکانسهای سازه سالم و آسیبدیده

۳. نتایج و بحث

قبل از بررسی سناریوها ابتدا باید ماتریس نرمی سازه سالم را محاسبه کرد و برای تمامی سناریوها ملاک عمل قرار گیرد. دقت ماتریس نرمی به تعداد نقاط اندازه گیری شکل مودی و تعداد مودها بستگی دارد. با توجه به رابطه ماتریس تشکیل نرمی (رابطه (۲)) میتوان گفت که ابعاد ماتریس به تعداد نقاط اندازه گیری بستگی دارد و تعداد مودهای بیشتر، دقت ماتریس نرمی را افزایش میدهد. از طرفی دیگر در هر نقطه ۳ مؤلفه شکل مودی وجود دارد، که مطابق با نتایج پژوهش در سال ۲۰۲۰ [۲۱]، مؤلفه قائم (در جهت بارگذاری پل) بیشترین تأثیر در پایش سلامت عرشه پل دارد. بنابراین فقط مؤلفههای قائم (در جهت با توجه به شکل (۸) عرشه پل به ۲۰ قسمت تقسیم شد و برای تشکیل ماتریس نرمی، مقدار شکل مودی در مرکز هر قسمت قرائت میشود. پس ماتریس نرمی 20×20 خواهد بود.

است. اما با توجه به نیاز پایش سلامت ستونها، ضروری است که ماتریس نرمی ستونها نیز استخراج شود. با توجه به منفصل بودن ستونها و تعامد بین تغییر شکلهای خمشی ستون و عرشه، میتوان ماتریس نرمی را برای هر ستون جداگانه به دست آورد. در این پژوهش، مؤلفههای شکل مودی در ۶ نقطه روی ستون چهارم و در ۶ مود (در جهت عمود بر محور ستون) در نظر گرفتهشده است.

برای محاسبه ماتریس نرمی سازه، مودهای ۴، ۵، ۶، ۷، ۸ و ۹ استفادهشدهاند. در مودهای اولیه، به دلیل سختی جانبی کم، تغییر شکل در جهت عرضی است. اما از آنجاکه بارگذاری سازه به صورت قائم است، مودهای با تغییر شکل غالب قائم در نظر گرفته شدهاند. مطابق با توضیحات فوق ماتریس های زیر برای تشکیل ماتریس نرمی سازه سالم استخراج شدهاند.

	-0.01425	0.058084	-0.00232	0.100714	0.02927	-0.10592
	-0.02671	0.018294	-0.03639	-0.00768	0.032469	0.010831
	-0.05965	-0.24358	-0.20043	-0.63463	0.022072	0.63212
	-0.08953	-0.42157	-0.33455	-1.06178	0.033209	1.00237
	-0.07023	-0.20469	-0.24433	-0.61007	0.064161	0.59497
	-0.12286	0.43177	-0.2757	0.195687	0.290279	0.302307
	-0.23399	0.987874	-0.53541	0.539525	0.568999	0.502509
	-0.16566	0.706371	-0.41871	0.347446	0.421325	0.357359
	0.008732	-0.20223	-0.16175	0.007258	0.375936	-0.24026
Al (deale) -	0.022234	-0.66892	-0.42681	-0.13446	0.841196	-0.72559
$\varphi_{j}(aeck) =$	0.013743	-0.52214	-0.35602	-0.09121	0.678429	-0.59019
	-0.03669	0.219369	0.108276	-0.28576	-0.09099	-0.25216
	-0.15224	0.78983	0.268817	-0.78524	-0.43776	-0.50713
	-0.14803	0.698048	0.217536	-0.72368	-0.37124	-0.49593
	-0.04946	-0.01346	-0.29943	0.040132	-0.40913	-0.10351
	-0.084	-0.25305	-0.88315	0.335822	-0.92803	-0.10949
	-0.06846	-0.26249	-0.87267	0.3581	-0.97168	-0.09543
	-0.04475	-0.06551	-0.36517	0.08946	-0.37818	-0.095
	-0.06402	0.095837	-0.05125	-0.14535	0.077973	-0.158
	-0.05107	0.074341	0.001316	-0.1151	0.100628	-0.11089

$\left[\Lambda\right]^{-1} =$	0.068341	0	0	0	0	0
	0	0.062445	0	0	0	0
	0	0	0.059195	0	0	0
	0	0	0	0.057279	0	0
	0	0	0	0	0.050874	0
	0	0	0	0	0	0.050074

-0.03001 0.019317 -0.03042 -0.01498 0.031473 0.004806 -0.02514 -0.27358 -0.16738 -0.59338 0.200469 0.629893 -0.02737 -0.47923 -0.27906 -0.99515 0.31769 1.00071 -0.03817 -0.24068 -0.20108-0.58726 0.222102 0.581381 -0.19537 0.498261 -0.21664 0.10562 0.302213 0.210977 -0.41352 1.18731 -0.4286 0.353612 0.578529 0.335185 -0.2775 0.801102 -0.32297 0.187834 0.405697 0.225963 0.025703 -0.15861 -0.20271 0.015672 0.322859 -0.30178 0.084093 -0.56018 -0.54482 -0.08874 0.711409 -0.8439 $[\phi](deck) =$ -0.68392 0.05936 -0.42718 -0.45059 -0.05744 0.572695 -0.04611 0.136133 0.187304 -0.2993 -0.12602 -0.20997 -0.19558 0.536482 0.529405 -0.86219 -0.51189 -0.3754 -0.18526 0.469957 0.452556 -0.79524 -0.44628 -0.38072 -0.28792 -0.05167 0.013151 -0.0233 -0.42747 -0.01022 -0.07917 -0.10672 -0.92626 0.187018 -0.95494 0.090658 -0.06314 -0.11278 -0.92022 0.211498 -0.99394 0.114285 -0.0447 -0.01771 -0.36836 0.022024 -0.39973 -0.0119 -0.06864 0.064285 -0.011 -0.16806 0.040559 -0.17265 $-0.05399 \quad 0.045322 \quad 0.030601 \quad -0.12436 \quad 0.074159 \quad -0.13186$ 0.068636 0 0 0 0 07 0 0 0.064468 0 0 0 0 0 0.059416 0 0 0 $\left[\Lambda\right]^{-1} =$ 0 0 0 0 0.057694 0 0 0 0 0 0.051037 0 0 0 0 0 0.050391

-0.02287 0.063404 -0.00195 0.086005 -0.00446 -0.11145

همچنین این ماتریسها برای عرشه آسیبدیـده در سـناریو اول بهقرار زیر است:

درنهایت با استفاده از رابطه (۲) ماتریس نرمی عرشه به فـرم زیـر

به دست میاید:

0.021 -7.587 -12.514 -7.130 1.639 5.293 3.318 1.034 1.779 1.639 0.330 0.385 0.453 0.207 0.432 0.379 0.308 0.498 0.373 1.349 0.021 0.206 1.001 1 577 1 1 4 8 1 8 6 0 3 810 2 697 0 548 1 1 2 9 0 964 -0.069 -0.054 0.027 -0.026 0.031 -0.099 0.072 0.410 0.307 48.892 80.357 47.141 77.477 -11.512 -5.546 -2.043 -2.670 -1.316 -1.970 -1.892 -2.026 -2.672 -2.713 -1.180 -2.065-1.644 -2.846-2.533 1.001 -0.123 -1.896 -1.169 -0.217 -0.180 -12.514 1.577 80.357 132.233 -1.960-22.818 -11.685 0.257 -1.348-2.451-3.635 -1.607-0.074-0.1131.328 77.477 -1.960 0.257 -7.505 -0.833 0.410 0.264 -1.386 0.893 0.770 -7.1301.148 47.141 45.684 1.397 _7 822 -2 990 -0.897 -1 668 -1.724 -1.482-0.984 -1.576 -2.175 -0.123 28.962 43.416 -10.648 -2.022 -3.069 -3.757 1.397 63.842 -0.963 -3.420 -4.100 -4.022 1.639 1.860 -7.822 63.842 5.293 3.810 -11.512 -22.818 143.490 97.047 -2.953-26.449-18.721 -6.415 -5.911 -6.126-3.464 -5.183 -6.509-2.261 2.002 1.648 3.318 2.697 0.548 -5.546 -2.043 -11.685 -2.670 -2.990 -0.897 43.416 -1.373 -15.918 36.914 -11.098 -3.929 -2.944 -2.883 -15.713 -3.078 -2.031 -2.943 -4.837 -3.950 -5.799 1.891 2.496 97.047 65.865 -1.168 1.468 1.034 -0.963 -2.953 -1.373 14.032 29.685 -12.866 -3.667 2.187 -1.847 $[F]_{d1} = 10^{-3} \times \begin{vmatrix} 1.112 \\ 1.639 \end{vmatrix}$ 1.779 1.129 -1 316 0.257 1 328 -10.648-26 449 -1591836 914 100 523 80 527 -5 360 -35 849 -28.633 -6.419 -6.104 -8 534 -1 814 7 313 5 998 0.964 -1.348 0.257 -7.505 80.527 -23.101 -4.929 -4.241 -1.970 -18.721 -11.098 29.685 64.569 -4.407 -28.912 -6.206 -1.179 5.937 4.837 0.330 -0.069 -1.892 -2.672 -1.668-3.420-6.415 -3.929 -2.883-5.360 -4.40711.626 33.371 30.378 0.334 -9.041 -9.500-1.797 5.127 3.975 0.385 -0.054 -2.026 -2.713 -2.451 -1724-4.100 -4.022 -5.911 -2.944 -3.078 -15.713 -35.849 -28.912 -23.101
 33.371
 101.195
 91.395

 30.378
 91.395
 82.717
 4.612 4.315 -17.833 -15.702 -18714-2.026 13.365 0 008 -1.482 0.453 0.027 -1.896 -12.866 -28.633 -1.550 12.624 9.429 -6.126-16.6150.207 -0.026 -1.180-1.644-0.984-2.022-3.464-2.031-3.667 -6.419-4.9290.334 4.612 4.315 14.482 36.571 37.212 15.142 -0.084 -1.676 -2.943 -3.950 -15.702 0.031 -2.846 -1.576 -3.069 -5.183 -4.837 -6.104 -4.241 -9.041 -17.833 36.571 101.114 103.009 40.302 -4.043 -7.261 0.432 -2.065 -0.099 -2.533 -9.500 -18.714 -16.615 37.212 103.009 105.066 40.940 -4.671 -7.807 0.379 -3.635 -2.175-3.757 -6.509-5.799 -8.534-6.206 16.410 -0.560 -1.847 2.496 2.187 -1.797 -2.0265.127 13.365 3.975 9.998 0.308 0.072 -1.169 -1.607 -0.833 -1.386 -2.261 -1.168 1.891 -1.814 7.313 -1.179 5.937 -1.550 15.142 40.302 12.624 -0.084 -4.043 40.940 -2.1482.002 -0.217 -0.074 0.893 -4.671 0.498 0.410 0.410 -0.5603.812 -7.8070.373 0.307 -0.180-0.1130.264 0.770 1.648 1.468 5.998 4.837 9.429 -1.676 -7.261 -2.148 2.929 2.437

حال شاخص آسیب را برای سناریو اول و مطابق رابطه (۳) را میتوان بهصورت زیر به دست اورد:

-0.062 -0.023 0.192 0 274 0 090 -0.042 0.114 -0.199 -0.122 -0.158 -0.117 -0.040 -0.099 -0.096 -0.004 0.010 0.019 -0.005 -0.034 -0.020 -0.023 -0.005 0.080 -0.009 0.126 -0.051 -0.041 -0.041 -0.022 0.008 -0.002 -0.008 0.004 0.004 0.011 0.030 -0.006 -0.034 -0.025 0.109 0.525 -0.019 -0.029 0.003 0.001 -0.029 -0.023 -0.035 0.011 0.002 -0.047 0.192 0.080 -0.537 -0.751 -0.239 -0.109 -0.725 0.401 0.444 0.671 0.276 0.556 0.508 0.056 0.274 0.109 -0.751-0.980 -0.255 -0.567-2.218 0.087 0.722 1.152 0.871 0.454 0.909 0.834 0.097 -0.255 -0.777 -2.0360.682 0.349 0.626 0.575 0.097 0.090 0.030 -0.239 -0.057 -0.692 0.405 0.884 0.040 0.048 0.024 -0.040 -0.059 -0.042 -0.009 -0.109 4.448 0.620 -0.073 0.676 -0.567 -0.777 0.733 0.816 0.488 0.657 0.565 0.198 0.234 0.283 0.066 -0.195 -0.159 0.114 0.126 -0.725 -2.218-2.0364.448 16.050 5.627 -0.525 -0.294 0.456 0.708 1.150 0.929 0.293 0.335 0.394 0.065 -0.348 -0.279-0.692 0.620 1.100 0.190 -0.199 -0.051 0.401 0.087 5 627 0.113 -0.266 0.890 0.812 1 241 1.081 0.404 0.547 0.632 -0.283 -0.239 -0.122 -0.041 0.444 -0.142 0.722 0.405 -0.073 -0.525 -0.266 -0.159 -0.395 -0.364 -0.229 -0.476 -0.445 -0.112 -0.147 -0.091 -0.078 -0.041 -0.158 -0.041 0.671 -0.117 -0.022 0.525 -0.294 0.890 -1.633 -0.874 -1.573-1.460-0.536 -0.569 1.152 0.884 0.676 -0.395 -1.478-0.415-0.288-0.078-0.008 $[DFI] = 10^{-3} \times$ 0.871 0.682 0.816 0.456 1.100 -0.364-1.478-1.306-0.742-1.332-1.241-0.361-0.476-0.504-0.256-0.078-0.0150.708 0.812 -0.040 0.008 0.276 0.454 0.349 0.488 -0.229 -0.448 -0.775 -0.306 -0.324 -0.874-0.742 -0.835-0.230 -0.157 -0.031 0.002 -0.099 -0.002 0.556 0.909 0.626 0.657 1.150 1.241 -0.476 -1.573 -1.332 -0.835 -1.567 -1.446 -0.409 -0.517 -0.550 -0.261 -0.026 0.027 0.575 -1.446 -0.096 -0.008 0.508 0.834 0.565 0.929 1.081 -0.445 -1.460 -1.241 -0.775 -1.334 -0.377 -0.475 -0.506 -0.239 -0.017 0.030 0.097 -0.004 0.004 0.056 0.097 0.198 0.293 0.404 -0.112-0.377 -0.148-0.235-0.251 -0.106 0.010 0.021 0.335 0.547 -0.019 0.010 0.004 -0.475 -0.235 -0.412 -0.441 -0.177 0.036 0.046 -0.023 0.040 0.234 -0.1470.019 0.011 -0.251 -0.035 0.048 0.394 0.632 -0.569 -0.324 -0.550 -0.506 -0.029 0.283 -0.142 -0.504 -0.441-0.472-0.191 0.034 0.046 -0.005 -0.006 0.003 0.011 0.024 0.066 0.065 0.190 -0.034 -0.034 0.001 0.002 -0.040 -0.195 -0.348 -0.283 $-0.091 \quad -0.288 \quad -0.256 \quad -0.157 \quad -0.261 \quad -0.239 \quad -0.106 \quad -0.177 \quad -0.191 \quad -0.076 \quad 0.022 \quad 0.027 \quad -0.091 \quad -0.$ 0.036 0.034 -0.078 -0.078 -0.078-0.031 -0.026 -0.017 0.0100.034 0.022 0.030 $-0.020 \quad -0.025 \quad -0.029 \quad -0.047 \quad -0.059 \quad -0.159 \quad -0.279 \quad -0.239 \quad -0.041 \quad -0.008 \quad -0.015 \quad 0.002 \quad 0.027 \quad 0.030 \quad 0.021 \quad 0.046 \quad 0.046 \quad 0.027 \quad 0.030 \quad 0.024 \quad -0.046 \quad 0.046 \quad$

> همانطور که قبلاً گفته شد، بزرگترین درایه در ماتریس شاخص آسیب محل احتمالی آسیب را نشان میدهد. این بـه ایـن معنـی

است که کاهش سختی در این درایه نسبت به سایر نقاط بیشتر است. پس احتمالاً بیشترین آسیب در حوالی بازه متناظر با ایـن

درايه اتفاق افتاده است.

از آنجاکه با بزرگ شدن سازه، ابعاد ماتریس نرمی و شاخص آسیب نیز بزرگ می شود، بررسی شاخص آسیب برای تشخیص محل آسیب با مشکل مواجه می شود. به طور مثال پیدا کردن محل آسیب با استفاده از ماتریس شاخص آسیب بسیار سخت است. برای درک بهتر شاخص آسیب می توان از نمودار میله ای بهره برد و با رسم نمودار میله ای در ایه های ماتریس شاخص آسیب، می-توان به محل آسیب و درک درستی از آن پی برد. شکل (۹) ماتریس شاخص آسیب را به کمک میله نشان می دهد.



محل آسیب در عرشه که در بازه ۲ معرفی شده بود، به خوبی در شکل (۹) مشخص شده است. همان طور که مشاهده می شود، محل آسیب در درایه a77 دارای ستون بزرگ تری نسبت به بقیه است که اختلاف آن با بقیه مشهود است و محل آسیب را نشان می دهد. همچنین درایه های نزدیک به درایه ۳٫۶، از مقادیر بزرگ تری نسبت به درایه های دور تر بر خور دارند که به دلیل نزدیکی آن ها به محل اصلی آسیب است. به طور مشابه برای سناریو دوم شاخص آسیب قابل محاسبه است که ماتریس های تشکیل دهنده آن در اینجا ذکر نشده است. اما نمودار میله ای آن در شکل (۱۰) نشان داده شده است.



شکل (۱۰) محل آسیب را در بازههای ۷ و ۱۶ (درایـههـای _{۹۲۶} و (۱۰) محل آسیب را در بازههای ۷ و ۱۶ (درایـههـای (۱۰) (۱۰)

پیداست شاخص آسیب در محلهای ذکرشده تفاوت قابل توجهی با سایر درایهها دارد که بیان گر محل آسیب است. بنابراین این روش توانایی تشخیص آسیب را در محلهای مختلف دارد. با توجه به مثالهای فوق، و درک خود ماتریس نرمی می توان

گفت که در روی قطر اصلی باید به دنبال آسیب گشت. زیرا بزرگترین درایهها روی قطر اصلی نمایان خواهند شد. اما بررسی شاخص آسیب برای سناریو سوم با سناریوهای قبلی متفاوت است. نمودار میلهای شاخص آسیب در شکل (۱۱) نشان

دادهشده است.



شکل (۱۱). نمودار ستونی شاخص آسیب ستون در سناریو سوم

برخلاف عرشه، بیشینه شاخص آسیب در محل آسیب (بازه سوم که متناظر با درایه (A₃₃) نیست، بلکه در محل سرستون یعنی درایه A₆₆ است. برای تفسیر این موضوع باید به شکل (۱۲-الف) مراجعه کرد. ستون را میتوان با یک طره و جرم متمرکز در رأس آن معادل سازی کرد.



ب) ٢٠٠٠ (٢٠٠٠ (٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠ - ٢٠٠٠

شکل (۱۲). بررسی شاخص آسیب ستون با معادلسازی ستون با طره

در این معادلسازی ستون با طره و عرشه با یک جرم متمرکز جایگزین شدهاند. مشاهده میشود که جابجایی نقاط با نزدیک

شدن به سر طره بیشتر می شود. این اتفاق نیز در نمودار میلهای شاخص آسیب نمایان است و المان ششم که متناظر با سرستون است بیشترین اختلاف را دارد (در حالتی که آسیب در بازه سوم تعریف شده است). تغییر شکل های طره را می توان به صورت شکل (۱۲-ب) نشان داد. باوجود آسیب و کاهش سختی، مقدار دوران در محل آسیب نیز افزایش می یابد که با $\Delta heta$ نشان دادهشده است. همین اختلاف دوران خود باعث جابجایی مضاعف در نقطه ۶ می-شود که برابر با $L\Delta heta$ است. درنهایت این عوامل باعث می شود که DFI₆₆ نسبت به DFI₃₃ مقدار بزرگتری داشته باشد.با توجه به توضيحات فوق مي توان گفت كه پايش سلامت ستون به روش ماتریس نرمی بهسادگی عرشه نیست. این روش بااینکه آسیب در ستون را نشان میدهد، اما تشخیص محل آن به بررسیهای بیشتری نیاز دارد.یکی از خواص پایش سلامت به روش ماتریس نرمی، دقت خوب نتایج با تعداد مودهای اندک است. در سناریوهای قبل از ۶ مود استفاده شد و پایش سلامت بهخوبی صورت گرفت. در این بخش آسیب مربوط به سناریو دوم با استفاده از دو مود (مودهای ۴ و ۵)، مجدداً پایش خواهد شد. مشابه روند سناریوهای قبلی، نمودار میلهای شاخص آسیب عرشه مطابق شکل (۱۳) خواهد بود.



شکل (۱۳). شاخص آسیب عرشه در سناریو اول با استفاده از دو مود

همان طور که مشاهده می شود، باوجود دو مود، شاخص آسیب در نقاط دیگر بیشتر شده است. اما همچنان اختلاف شاخص آسیب در بازه هفتم نسبت به درایه های دیگر مشهود است و به راحتی می توان گفت که بازه هفتم محل آسیب است. البته دقت آن نسبت به حالت استفاده از ۶ مود کمتر است. پس می توان از تعداد مودهای حداقل برای پایش سلامت پلهای بزرگ نیز استفاده کرد که مزیت خوبی برای استفاده از این روش است.

۴. نتیجه گیری

در این پژوهش پایش سلامت پل به روش ماتریس نرمی بررسـی شد و پل سگمنتال تقاطع غیر همسطح امام خمینی (ره) بهعنوان مطالعه موردی به کار گرفته شد. برای شبیهسازی پل از نرمافـزار

اجزا محـدود آبـاکوس اسـتفاده شـد. روش شـبیهسـازی در ایـن پژوهش با استفاده از نتایج تحلیل فرکانسـی پـل آلفوسـا، اعتبـار سنجی شد.

سـه سـناریو مختلـف آسـیب بـرای بررسـی پـایش سـلامت پـل سگمنتال در نظر گرفته شدند. این سناریوها به ترتیب عبارتانـد از:

۱- کاهش سختی معادل یک محل از عرشه (به طول ۱۵ متر)،
 ۲- کاهش سختی چندگانه در عرشه (دو محل به صورت همزمان)
 ۳- کاهش سختی ستون. برای هرکدام از این سناریوها کاهش
 سختی با اعمال کاهش ۳۰ درصد در مدول الاستیک بتن انجام
 شد. درنهایت نتیجه گیری های زیر با انجام این پژوهش
 حاصل شده است:

- ۱- پایش سلامت پل سگمنتال امام خمینی (ره) کرمانشاه به روش ماتریس نرمی، با دقت خوبی قادر به تشخیص آسیب معرفی شده در عرشه بود. اما برای تشخیص دقیق محل آسیب معرفی شده در ستون، به بررسی بیشتری نیاز داشت.
- ۲- تعداد محلهای آسیب هیچگونه محدودیتی برای پایش سلامت به روش ماتریس نرمی ندارد و قادر به پایش آسیب-های چندگانه است. به طوری که دو آسیب معرفی شده در دونقطه مجزای پل سگمنتال (که به طور همزمان در عرشه پل و دور از هم بودند) به خوبی شناسایی شدند.
- ۳- ماتریس نرمی سازه حساسیت کمتری به تعداد مودها دارد و
 با افزایش اندک تعداد مودها به سرعت همگرا می شود.
- ۴- نتایج پایش سلامت پل سگمنتال به روش ماتریس نرمی با
 استفاده از ۲ مود، با تقریب خوبی به نتایج پایش سلامت بر
 مبنای ۶ مود، نزدیک بود.
- ۵- با استفاده از نتایج این پژوهش میتوان، محل و تعداد نقاط نصب تجهیزات پایش سلامت عرشه پل سگمنتال را از قبل مطابق با محل قرائت اشکال مودی تعیین کرد و از نصب سنسورهای اضافی که کاربردی ندارند، اجتناب کرد و باعث صرفهجویی در هزینه شد. بنابراین با توجه به تقسیم،ندی عرشه پل به ۲۰ قسمت مساوی، تعداد سنسورهای موردنیاز برای پایش سلامت عرشه ۲۰ عدد هست که در مرکز عرشه و در وجه پایینی آن نصب شوند.

۵. مراجع

[1] M.B. Ismail, and A.A. Gab-Allah, "Value Engineering in Egyptian bridge construction," Journal of Construction Engineering and Management, vol 117 (3), pp. 393-401, 1991.

[2] S.L. Davis, D. Goldberg, K. DeGood, N. Donohue, and J. Corless, "The Fix We're In For: The State of Our Nation's Bridges," Retrieved from Transportation for America, 1707 L Street NW, Suite 250, Washington, DC, (2013).

[14] A. Pandey, and M. Biswas, "Damage detection in structures using changes inflexibility," Journal of sound and vibration, vol 169, pp. 3–17, (1994).

[15] A.E. Aktan, K.L. Lee, C. Chuntavan, and T. Aksel, "Modal Testing for Structural Identification and Condition Assessment of Constructed Facilities," in Proc. Of 12th International Modal Analysis Conference, 462–468, (1994).

[16] T. Toksoy, and A.E. Aktan, "Bridge-condition Assessment by Modal Flexibility," Journal of Experimental mechanics, pp. 271-278, (1994).

[17] A. Patjawit, and W. Kanok-Nukulchai, "Health monitoring of highway bridges based on a Global Flexibility Index," Journal of Engineering Structures, vol 27 (9), pp. 1385-1391, (2005).

[18] A.M. Yan, J.C. Golinval, "Structural damage localization by combining flexibility and stiffness methods," Journal of Engineering Structures, vol 27(12), pp. 1752–1761, (2005).

[19] E. Reynders and G. De Roeck, "A local flexibility method for vibration-based damage localization and quantification," Journal of Sound and Vibration, vol 329(12), pp. 2367–2383, (2010).

[20] R. Soman, M. Kyriakides, T. Onoufriou, and W. Ostachowicz, "Numerical evaluation of multi-metric data fusion based structural health monitoring of long span bridge structures," Journal of Structure and Infrastructure Engineering, vol 14 (6), (2017).

[21] W. R. Wickramasinghe, D. P.Thambiratnam, and T. H.T. Chan, "Damage Detection in a Suspension Bridge Using Modal Flexibility Method," Journal of Engineering Failure Analysis, (Pre proof), (2020),

[22] S. Schommer, J. Mahowald, V.H. Nguyen, D. Waldmann, and S. Maas, "Health Monitoring Based on Dynamic Flexibility Matrix: Theoretical Models versus In-Situ Tests," Journal of ENG, 9 (2), (2017).

[23] H. LIU, and Z. Li, "An improved generalized flexibility matrix approach for structural damage detection," Journal of Inverse Problems in Science and Engineering, vol 28 (6), (2020).

[24] M. R. Kaffash, S. Behravesh, and S. M. Adham Hashemi, "Assessment of Fire Resistance for Industrial Steel Structures," Journal of Science and Technology Construction, vol 2 (1), 2021 (In Persian).

[25] G.P. Pálsson, "Finite Element Modelling and Updating of Medium Span Road Bridges," M.Sc. Thesis, Department of Civil Engineering, Technical University of Denmark, 2012. [3] A.D. Orcési, and D.M. Frangopol, "Optimization of assessment strategies for aging bridges," Applications of Statistics and Probability in Civil Engineering, CRC Press, 581-586, (2011).

[4] M. Modares, and N. Waksmanski, "Overview of Structural Health Monitoring for Steel Bridges," Practice Periodical on Structural Design and Construction, vol 18 (3), pp. 187-191, (2013).

[5] D. Balageas, C. P. Fritzen, and A. Güemes, "Introduction to Structural Health Monitoring," John Wiley & Sons, vol 90, (2010).

[6] F. Magalhães, A. Cunha, and E. Caetano, "Vibration based structural health monitoring of an arch bridge: From automated OMA to damage detection," Mechanical Systems and Signal Processing, vol 28, pp. 212-228, (2012).

[7] M. H. Richardson, "Detection of Damage in Structures from Changes in their Dynamic (Modal) Properties," A Survey, NUREG/CR- 1431, U.S. Nuclear Regulatory Commission, Washington, D.C, (1980).

[8] M. Biswas, A.K. Pandey, and M.M. Samman, "Diagnostic Experimental Spectral/Modal Analysis of a Highway Bridge," International Journal of Analytical and Experimental Modal Analysis, vol 5, pp. 33–42, (1990).

[9] C. Spyrakos, H. Chen, J. Stephens, V. Govindaraj, K. Chong, S. Liu, and J. Li, "Evaluating structural deterioration using dynamic response characterization," Elsevier, London, vol 137, (1990).

[10] M. Raghavendrachar, and A.E. Aktan, "Flexibility by Multireference ImpactTesting for Bridge Diagnostics," ASCE Journal of Structural Engineering, vol 118, pp. 2186–2203, (1992).

[11] O. Huth, G. Feltrin, J. Maeck, N. Kilic, and M. Motavalli, "Damage identification using modal data: Experiences on a prestressed concrete bridge," Journal of Structural Engineering, vol 131(12), pp. 1898-1910, (2005).

[12] C.R. Farrar, and D.A. Jauregui, "Comparative study of damage identification algorithms applied to a bridge: I. Experiment," Smart Materials and Structures, 7(5), 704, (1998).

[13] J.W. Brownjohn, A. De Stefano, Y.L. Xu, H. Wenzel, and A.E. Aktan, "Vibration-based monitoring of civil infrastructure: challenges and successes," Journal of Civil Structural Health Monitoring, vol 1(3), pp. 79-95, (2011).