Vol. 11, No.1, 2023 (Serial No. 26)

# Design and Simulation of X-Band Microstrip Butler Matrix for Feeding the Narrow Beam-Width Phase Array Antenna

H. Moazami Goodarzi<sup>\*</sup>, A. Dolatabady

\* Assistant Professor, Faculty of Engineering, Ayatollah Borujerdi University, Borujerd, Iran

(Received: 23/04/2021; Accepted: 27/06/2021)

#### Abstract

Flight systems, have extensive applications in various scientific, industrial, and commercial fields. One component utilized in flight systems' structure is radar. In various applications of these systems, it is required to track specific targets and directions in a narrow angular region. This feature is achievable by utilizing the narrow beam-width antennas. Array antennas, besides providing the demanded gain, can fulfill such requirement. Also, the beam-width should be tunable in an acceptable range of different directions. Such a tunability can be realized using the phased array antennas. The capability of change in main lobe direction of these antennas is provided using the active phase shifting components as feeders of the phased arrays, such as PIN diodes and ferrite devices. However, using the passive Butler matrix components is considered as simpler and cheaper tool to realize the approach. Utilizing the Butler matrix with more input-output ports, leads to narrower beam-width radiation pattern. In this paper, a simple design of  $32 \times 32$  Butler matrix for X-band frequency spectra is proposed, and the simulation results of its performance are presented. The simulations are carried out via Comsol software which is based on finite element method. Finally, after applying the appropriate waves to two specific input ports and connecting the Butler matrix structure to the microstrip array, the beam-width of 3.5 degrees is achieved. The achievement to narrow beam width radiation realized by a microstrip antenna array fed with a  $32 \times 32$  Butler matrix and only based on a single layer board, is the main purpose of the research.

Keywords: Antenna, Butler matrix, Phased array, Microstrip, Radar.

This article is an open-access article distributed under the terms and conditions of the Creative Commons Attribution (CC BY) license.

(C) Authors

Corresponding author E-mail: Moazami@abru.ac.ir

Publisher: Imam Hussein University



سال یازدهم، شماره ۱، بهار و تابستان ۱۴۰۲؛ ص ۹-۲۰

علمی - پژوهشی

# **طراحی و شبیهسازی ماتریس باتلر میگرواستریپی باند X برای تغذیه آنتن آرایه فازی با پهنای**

# پرتو باریک

حامد معظمی گودرزی<sup>(\*</sup>، علیرضا دولتآبادی<sup>۲</sup>

او۲– استادیار، دانشکده فنی و مهندسی، دانشگاه آیتالله العظمی بروجردی، بروجرد، ایران (دریافت: ۱۴۰۰/۰۲/۰۳، پذیرش: ۱۴۰۰/۰۲/۰۶)

#### چکیدہ

سامانههای پروازی متعددی با کاربردهای گسترده در زمینههای مختلف علمی، صنعتی، و تجاری وجود دارند. یکی از بخشهای مورد استفاده در این ساختارها، رادار است. بسیاری از کاربردهای این سامانهها، نیازمند ردگیری اهداف یا جهات در محدوده زاویهای باریک است. این ویژگی با بهکارگیری آنتنهایی دارای پهنای پرتو باریک به دست میآید. آنتنهای آرایهای، میتوانند در کنار فراهم نمودن بهره مورد نیاز، تحققبخش چنین نیازی باشند. همچنین، این پهنای پرتو باید در محدوده قابل قبولی از جهات مختلف قابل تنظیم باشد. چنین ویژگی تنظیم پذیری به کمک استفاده از آنتنهای آرایه فازی تحقق پذیر است. قابلیت تغییر جهت گلبرگ اصلی یک چنین آنتنی، به کمک ادوات فعال تغییر دهنده فاز تغذیه آنتنهای موجود در آرایه، مانند دیودهای پین و ادوات فریت، فراهم است. باینحال، استفاده از ادوات غیرفعال ماتریس باتلر ابزاری سادهتر و ارزان تر برای تحقق چنین راهکاری به شمار میآید. بهکارگیری ماتریس باتلر با تعداد درگاه ورودی – خروجی ماتریس باتلر ابزاری سادهتر و ارزان تر برای تحقق چنین راهکاری به شمار میآید. بهکارگیری ماتریس باتلر با تعداد درگاه ورودی – خروجی معرفی، و نتایج شبیهسازی عملکرد آن ارائه میشود. این شبیهسازیها به کمک نرمافزار کامسول که مبتنی بر روش اجزای محدود است اجرا شدهاند. در نهایت، پس از اِعمال موج به دو درگاه ورودی مشخص و اتصال ساختار ماتریس باتلر ۲۳ در آوای مرودی ای ایروی ۳/۸ شدهاند. در نهایت، پس از اِعمال موج به دو درگاه ورودی مشخص و اتصال ساختار ماتریس باتلر به آیایه مایکرواستریپ، بهنای پرتوی ۳/۸

كليدواژهها: آنتن، آرايه فازی، ماتريس باتلر، رادار، مايكرواستريپ.

### ۱– مقدمه

امروزه، سامانههای پروازی مختلف در بسیاری از زمینههای علمی [۱]، صنعتی [۲]، تجاری [۳]، و نظامی [۴]، کاربردهای روبهرشدی را به خود اختصاص دادهاند. در ساختمان یک چنین سامانهای، بخشهای متنوعی باید طراحی شوند که یکی از این بخشها، رادار است [۵]. بسیاری از کاربردهای این سامانهها، مستلزم ردگیری جهات و یا اهداف در محدوده زاویهای باریکی است که با بهکارگیری رادارهایی شامل آنتنهایی با پهنای پرتو باریک، قابل دستیابی است [۶].این پهنای پرتو به همراه وجود بهره مناسب، به کمک آرایهای از آنتنها قابل حصول است [۷]. از قبولی از جهات مختلف، وجود داشته باشد. این ویژگی، با بهکارگیری آنتنهای آرایه فازی قابل دستیابی است [۸]. در پنین آرایهای، به کمک تغییر فاز آنتنها، بیشینه تشعشع در الگوی تشعشعی کل آرایه، موسوم به گلبرگ اصلی<sup>۲</sup>، تغییر

<sup>\*</sup> رايانامه نويسنده مسئول: Moazami@abru.ac.ir

<sup>2</sup> main lobe

مییابد. بنابراین، امکان پایش زاویه ای فضا در محدوده وسیعی فراهم می شود. در یک آنتن آرایه فازی، به کمک ادوات فعال مختلف، مانند عناصر فریتی [۹] و دیودهای پین [۱۰]، می توان جهت بیشینه پرتو تشعشعی آنتن را، با تغییر در فاز تغذیه آنتنهای سازنده آرایه، تغییر داد [۱۱]. رهیافتی مشابه، و البته ساده تر و ارزان تر، استفاده از ادواتی غیرفعال، موسوم به ماتریس باتلر است [۱۲]. ماتریس باتلر، شبکه ای هم پاسخ با n درگاه ورودی و n درگاه خروجی است که با اعمال تغذیه به درگاههای ورودی مشخص، اختلاف فاز خطی و مشخصی در درگاههای خروجی آن ایجاد می شود [۱۳]. با افزایش تعداد درگاههای چنین عنصری، که به منزله کوپلر برای اعمال تغذیه به آنتنهای مورد نظر است، دستیابی به پهنای پرتو باریک تر، مهیا می شود.

در این مقاله، نتایج بررسی و شبیه سازی ماتریس باتلر از مرتبه ۸×۸ ارائه می شود. سپس، باتوجه به اینکه دستیابی به پهنای پرتوی باریک مدنظر است، به ارائه نتایج شبیه سازی ماتریس باتلر ۳۲×۳۲ پرداخته می شود. از ویژگی های طرح نهایی پیشنهادی ۳۲×۳۲ ما، علاوه بر پهنای پرتو باریک، پیاده سازی آن

٢

(cc)

\* این مقاله یک مقاله با دسترسی آزاد است که تحت شرایط و ضوابط مجوز (CC BY) Creative Commons Attribution توزیع شده است.

بر یک بُرد تکلایه است. هدف طراحی، برای طیف فرکانسی مشخص در باند X است که کاربردهای گستردهای در پیادهسازی رادارهای مختلف دارد. این ساختار، میتواند به گونههای مختلفی پیادهسازی شود که برای پیادهسازی آن بر یک بُرد مدارچاپی، طراحی به کمک خطوط انتقال مایکرواستریپ پیشنهاد میشود [14]. برای بررسی پهنای پرتو حاصل، لازم است اتصال شبکه طراحی شده به آرایهای از آنتنها مطالعه شود. آنتنهای در نظر گرفته شده در اینجا، آنتنهایی مایکرواستریپ، با تغذیه خط مایکرواستریپ هستند. پس از اعمال موج به دو درگاه ورودیِ مشخص ماتریس باتلر ۳۲×۳۲، و اتصال آن به آنتنهای مایکرواستریپ، پهنای پرتوی در حد ۲۵/۵ درجه به دست میآید.

این مقاله، شامل بخشهای زیر است: در بخش ۲، مروری بر ساختارهای ماتریس باتلر و بخشهای سازنده آن صورت می گیرد. همچنین بهاختصار، آنتن مایکرواستریپ از نوع تغذیه با خط معرفی میشود. در بخش ۳، نتایج شبیهسازی ماتریسهای باتلر ارائه، و الگوی تشعشعی ناشی از تغذیه یک آرایه از آنتنهای مایکرواستریپ معرفی شده در بخش ۲، با اعمال موج به درگاههای مختلف ماتریس باتلر نشان داده میشود. در بخش ۴ نیز، مقاله با ارائه نتیجه گیری، خاتمه می یابد.

# ۲- روش تحقیق

### ۲-۱- مقدمه

کاربرد اصلی یک شبکه ماتریس باتلر، در کوپلاژ تغذیه به آنتنهای سازنده یک آرایه فازی است. این شبکه، مقادیر دامنه و فاز مورد نیاز برای آرایهای از آنتنها را برای تشعشع در جهت مطلوب، بدون تغییر در ساختار فیزیکی تغذیه آنتنها و یا به کارگیری ادوات فعال، فراهم میآورد. این شبکه کم اتلاف و جهت ده پرتو، پرتوهایی متعامد بر یکدیگر در درگاههای خروجی خود ایجاد می کند [1۵]. درگاههای ورودی از یکدیگر ایزوله بوده و پس از اعمال موج به هریک از آنها، موج به طور مساوی بین درگاههای خروجی تقسیم میشود [۶۲]. این ویژگی باعث میشود که بتوان به تعداد درگاههای ورودی ماتریس باتلر، پرتو مستقل و در جهتی متفاوت تولید نمود. متعامد بودن پرتوها در این شبکه، امکان کنترل توان هر پرتو مستقل از دیگر پرتوها را

عمده طراحیهای ماتریس باتلر، بر اساس خطوط انتقال مایکرواستریپ است [۱۷]. اگرچه تعداد درگاههای شبکه ماتریس باتلر معمولاً بهصورت <sup>2</sup><sup>m</sup>، که m یک عدد صحیح مثبت است، گزارش شده است، بااینحال، تعداد درگاههای متفاوت با رابطه فوق نیز در مراجع مختلف بررسی شدهاند [۱۸ و ۱۹].

# ۲-۲- ماتریس باتلر و عناصر سازنده آن ۲-۲-۱- مقدمه

در حالت کلی، ماتریس باتلر، شبکهای است شامل n درگاه ورودی و n درگاه خروجی که از چندین کوپلر هایبرید، تقاطع، و اختلاففاز دهنده تشکیل شده است.

# ۲-۲-۲- کوپلر هایبرید

کوپلرها، ادواتی برای تقسیم توان با نسبت دلخواه هستند. کوپلرهای هایبرید، نوع خاصی از کوپلرها با ۴ درگاه هستند. ویژگی اصلی کوپلر هایبرید، تقسیم توان ورودی به دو قسمت با دامنه و فازهای دلخواه و با تطبیق امپدانس نسبت به منبع و بار است [۲۰]. در شکل (۱)، نمایی از یک کوپلر هایبرید، موسوم به خط شاخهدار<sup>1</sup> مشاهده میشود. مطابق شکل (۱)، بخشهای ضخیمتر، دارای امپدانس مشخصهای متفاوت با سایر بخشها هستند.



شکل (۱). نمای شماتیک کوپلر خط شاخهدار مایکرواستریپ [۲۰].

### ۲-۲-۳ تقاطعها

تقاطعها از دیگر عناصر در طراحی ماتریس باتلرها به شمار میروند که میتوان آنها را با پشت سرهم قراردادن دو کوپلر هایبرید ایجاد نمود (شکل (۲)).

$$\begin{array}{c} \overleftarrow{z_{0}} & z_{0} & z_{0} & z_{0} \\ \overleftarrow{z_{0}} & \overleftarrow{z_{0}} & \overleftarrow{z_{0}} & \overleftarrow{z_{0}} \\ \overleftarrow{z_{0}} & \overleftarrow{z_{0}} & \overleftarrow{z_{0}} \\ \overleftarrow{z_{0}} & \overrightarrow{z_{0}} & z_{0} \\ \hline \end{array}$$

شکل (۲). نمای شماتیک یک تقاطع حاصل از دو کوپلر هایبرید [۲۱]. وقتی موجی به یکی از درگاههای ورودی آن اعمال میشود، تنها به خروجی درگاهی راه مییابد که در طرف مخالف درگاه ورودی قرار دارد ( مطابق شکل (۲)) و دو درگاه دیگر نسبت به آن ایزوله است. به این قطعه، کوپلر ۰ دسیبل هم گفته میشود [۲۱].

### ۲-۲-۴ اختلاففاز دهنده

بسته به مرتبه ماتریس باتلر و چگونگی طراحی آن، نیاز به چندین بخش اختلاففاز دهنده در طرح مورد نظر است. این بخش را نیز میتوان به کمک خطوط مایکرواستریپ تحقق

بخشید. مانند شکل (۳)، برای ایجاد اختلاففاز arphi، باید طول کل خط طراحی شده، L، در رابطه زیر صادق باشد:

$$\varphi = \frac{2\pi}{\lambda}L\tag{1}$$

که در آن  $\lambda$ ، طول موج انتشار بر خط مایکرواستریپ است که مطابق رابطه زیر بر حسب طول موج فضای آزاد  $\lambda_0$  و ثابت دیالکتریک مؤثر  $\mathcal{E}_{reff}$  بیان می شود:

$$\lambda = \frac{\lambda_0}{\sqrt{\varepsilon_{reff}}} \tag{(7)}$$

در طرحهای کاربردی، بخشی از خط، به طول ثابت، برای تحقق همه اختلاففاز دهندهها در نظر گرفته می شود. سپس برای تعیین اختلاففاز مدنظر، بخشی به طول  $\Delta L$  مطابق شکل (۳) اضافه می شود. در طراحی های این مقاله، طول ثابت مدنظر، اضافه می شود. در طراحی های این مقاله، طول ثابت مدنظر، محاسبه و طراحی می شود.

شکل (۳). اختلاففاز دهنده مایکرواستریپ.

علاوه بر بخشهای ذکر شده، گاهی برای تحقق شرط تطبیق امپدانس برای تغذیه آنتنها، لازم است تا از خطوط دیگری نیز با طولهای مشخص در طراحی مدنظر استفاده شود.

# ۲-۳- طراحی ماتریس باتلر ۲-۳-۱- طراحی

اگر شبکه ماتریس باتلر به یک آرایه از آنتنها وصل شود، میتواند باعث تغذیه آنتنها با یک میزان دامنه برابر و اختلاففاز ثابت بین عناصر مجاور شود. این، باعث ایجاد پرتوهایی میشود که جهت آن علاوه بر طولموج، به اینکه کدام درگاه ورودی تغذیه شده است، وابسته است [۲۲]. اگر تغذیه تنها به برخی از درگاههای ورودی اعمال شود، دیگر درگاههای ورودی، به بار ۵۰ اُهم مختوم میشوند. یک ماتریس باتلر، تغییر فاز پیشرونده در درگاههای خروجی خود دارد که اختلاففاز بین درگاههای خروجی مطابق زیر است [۲۲]:

Phase Difference 
$$=\pm \frac{2n-1}{N} \times 180^{\circ}$$
 (°)

که N، مرتبه ماتریس باتلر (تعداد درگاههای ورودی - خروجی)، و n عددی است که از ۱ تا N تغییر می کند. پس از اتصال ماتریس باتلر به آنتن آرایه فازی، بیشینه الگوی تشعشعی در زاویه زیر مشاهده می شود [۲۴]:

$$\theta_{\max} = -\sin^{-1} \left( \frac{\delta \lambda}{2\pi d} \right) \tag{(f)}$$

که در آن  $\delta$ ، اختلاف فاز بین درگاههای خروجی ماتریس باتلر (ورودی آنتنها)، و d فاصله بین عناصر آنتنهای مجاور در آرایه است. روند طراحی ماتریس باتلر از مراتب مختلف در مراجع مختلف بهتفصیل بیان شده است [۲۲ و ۲۵].

# ۲-۳-۲ ماتریس باتلر ۸×۸

ابتدا نتایج بررسی یک ماتریس باتلر  $\Lambda \times \Lambda$  ارائه می شود. بخشهای اصلی این ماتریس باتلر  $\Lambda \times \Lambda$  ارائه می شود. بخشهای  $\Lambda \times \Lambda$  این ماتریس باتلر،  $\Lambda \times \Lambda$  اختلاف فاز دهنده  $\Lambda \times \Lambda$  درجه و  $\Lambda \times \Lambda$  اختلاف فاز دهنده  $\Lambda \times \Lambda$  درجه و معند  $\Lambda \times \Lambda$  اختلاف فاز دهنده  $\Lambda \times \Lambda$  درجه و متخص شده درون کادر دایروی، شکل (۴) است. بخشهای مشخص شده درون کادر دایروی، خطوط گذاری به طول  $\Lambda$  هستند که بدون ایجاد اختلاف فاز اضافی، باعث هم تراز شدن محل در گاههای خروجی، و در نتیجه آنتنهای آرایه، می شوند. بخشهای ضخیم تر، خطوطی با میدانس مشخصهای متفاوت ( $\Sigma_0/\sqrt{2}$ ) هستند.

٨	<u> </u>			<u> </u>	$\Delta$	_		$ \frown $	18
v			U-		U		UT		<u>۱۵</u>
ċ									
2									<u>v</u> ,
ω ¥	ΥΥ/۵ <sup>0</sup>								
-									
+									
			n_						
1	۶۷/۵ <sup>0</sup> هایبرید	هايبريد	J	۴۵ <sup>0</sup>	꼇	هايبريد	$\mathcal{T}$	$\square$	٢٩

شکل (۴). طرح شماتیک برای ماتریس باتلر ۸×۸ مایکرواستریپ (اعداد ۱ تا ۱۶، بیانگر شماره درگاه هستند).

#### ۲-۳-۳ ماتریس باتلر ۳۲×۳۲

گام بعدی، ارائه یک ساختار ۳۲×۳۲ است. بخشهای اصلی یک ماتریس باتلر، ۸۰ کوپلر هایبرید ۹۰ درجه، ۳۳۲ تقاطع، ۲ اختلاففاز دهنده ۱۶۸/۷۵ درجه، ۴ اختلاففاز دهنده ۱۵۷/۵ درجه، ۲ اختلاففاز دهنده ۱۴۶/۲۵ درجه، ۴ اختلاففاز ۱۳۵ درجه، ۲ اختلاففاز دهنده ۱۲/۷۵ درجه، ۴ اختلاففاز دهنده ۱۱۲/۵ درجه، ۲ اختلاففاز دهنده ۱۰/۲۵ درجه، ۴ اختلاففاز دهنده ۹۰ درجه، ۲ اختلاففاز دهنده ۵۶/۲۵ درجه، ۸ اختلاففاز دهنده ۴۵ درجه، ۲ اختلاففاز دهنده درجه، ۸ اختلاففاز دهنده ۲۵ درجه، ۲ اختلاففاز دهنده ۱۳/۷۵ درجه، ۴ اختلاففاز دهنده ۲۵ درجه و ۲ اختلاففاز دهنده ۱۱/۲۵ درجه است [۲۶].

مطابق روال معرفی شده در [۲۶] برای طرح ماتریس باتلر شامل کوپلر هایبرید ۹۰ درجه، از مرتبه N و با حضور n ردیف اختلاففاز دهنده، تعداد کل اختلاففاز دهندهها برابر با (n)N/2 است که برای ساختاری از مرتبه ۳۲ و طراحی شده در ۵



شکل (۵). طرح شماتیک برای ماتریس باتلر ۳۲×۳۲ مایکرواستریپ (اعداد ۱، ...، ۶۴، بیانگر شماره درگاهها هستند).

۲-۴- آنتن مایکرواستریپ از نوع تغذیه با خط

۱-۴-۲ معرفی

باتوجهبه اینکه باید شبکه ماتریس باتلر طراحی شده به آرایهای از آنتنهای مایکرواستریپ وصل شود، در ادامه بهاختصار چنین آنتنی مرور میشود.

یکی از انواع متداول و مناسب آنتنها بهویژه برای کاربردهای مناسب در پوشش بر سطوح برد مداری و مجتمعسازی آنها، آنتنهای مایکرواستریپ است. تغذیه چنین آنتنهایی، به طرق مختلف صورت می گیرد که شامل تغذیه به کمک کابل هم محور، خط مایکرواستریپ (شکل (۶))، تزویج از طریق روزنه، و نزدیکی با یک پَچ مایکرواستریپ دیگر است. روال طراحی چنین آنتنی در مراجع مختلف ذکر شده است [۲۷].



شکل (۶). تغذیه آنتن مایکرواستریپ از طریق خط مایکرواستریپ [۲۷].

از آنتن شکل (۶)، در یک آرایه استفاده می شود که آرایه ها توسط خروجی های ماتریس باتلر تغذیه می شوند. الگوی تشعشعی کل آرایه، مطابق اصل حاصل ضرب پرتوها، محاسبه می شود [۲۷]:  $E_{total} = E_s \times AF$  (۵)

AF که در آن  $E_s$  میدان تشعشعی مربوط به یکی از آنتنها و AF ضریب آرایه بهصورت زیر است [۲۷]:

$$AF = \sum_{n=1}^{N} a_n e^{+j(n-1)(kd\cos\theta + \beta_n)}$$
(9)

که در آن  $\theta$  زاویه پرتو، b فاصله بین عناصر آرایه، و  $\beta_n \rho e_n$  فاز و دامنه تحریک n امین عنصر هستند. دراینرابطه، از اثر تزویج متقابل آنتنها صرفنظر شده است. در طرح مورد نظر ارائه شده در این مقاله، فاصله میان آنتنها نصف طول موج است و در این فاصله، اثر تزویج متقابل قابل صرفنظر کردن است. بااین حال، در حالت کلی، این اثر، پارامترهای مختلف از جمله امپدانس ورودی، ضریب بازتاب، و بنابراین، عملکرد آرایه آنتن را بر حسب

مشخصات تشعشعی، نسبت سیگنال به نویز، و سطح مقطع راداری، تحت تأثیر قرار می دهد. تاکنون روش ها و طرحهای مختلفی برای عملکرد بهینه آرایه فازی، با درنظر گرفتن اثرات تزویج متقابل ارائه شده است. از جمله طرحهای ارائه شده می توان به آنتن های پَچ مایکرواستریپ با تغذیه یکنواخت و هندسه فرکتال، حذف انتشار امواج سطحی با استفاده از پیاده سازی ساختارهای شکاف باند الکترومغناطیس، ساختار مفحه زمین شکاف دار، دی کوپلرهای خط انتقال، و تشدید گرهای مغناطیسی بر اساس حلقه های بار گذاری شده خازنی، اشاره کرد که نتایج مطالعه آنها در مقالات متعددی ارائه شده است [۸].

# ۳- نتایج و بحث

# ۱-۳- روش شبیهسازی

برای اجرای شبیهسازیها، از نرمافزار کامسول که بر اساس روش اجزای محدود عمل می کند استفاده شده است [۲۹]. در برخی از محاسبات نیز از نرمافزار متلب استفاده شده است. مقادیر پارامترهای مداری خطوط انتقال، توسط ابزار محاسبه گر خط بهدست آمده است. فرکانس کار برای طرحهای مختلف، ۹/۵ گیگاهر تز انتخاب شده است.

### ۲-۳- زیرلایه مورد استفاده

بخشهای مختلف تشکیل دهنده ساختار ماتریس باتلر و آنتنها، بر روی زیرلایه Rogers RT/duroid 5880 طراحی شدهاند که دارای ویژگی تلفات الکتریکی بسیار کم، همسان گرد بودن، و ثابت ماندن پارامترهای آن با تغییر فرکانس است. پارامترهای مشخص کننده این زیرلایه ضریب دی الکتریک ۲/۲، تانژانت تلفات مشخص کننده این زیرلایه ضریب دی الکتریک ۲/۲، تانژانت تلفات مقاومت، رسانایی، ظرفیت و خودالقایی در واحد طول، توسط ابزار محاسبه گر خط به صورت Ω/۲۲ ۱۲/۴۱ مال/۳ ۱۲/۴۱، ۲۵۰، و ۲۵۰۰، محاسبه شدهاند که به ترتیب با مقادیر ۰، ۲۵۰، ۰، و ۱۰۰ تقریب زده شدهاند.

۳-۳- شبیهسازی ساختارهای ماتریس باتلر

### ۲−۳−۱− ماتریس باتلر ۸×۸

بر اساس مطالب بخش ۲-۳-۲ و طرح شماتیک شکل (۴)، شکل

(۷) نتیجه شبیه سازی توزیع ولتاژ معادل بر ساختار خط انتقالی ماتریس باتلر ۸×۸ را برای تحریک یکی از درگاههای ورودی نشان میدهد. باتوجهبه تقارن ساختار، برای تحریک سایر درگاههای ورودى نتيجه مشابهى به دست مىآيد. مطابق شكل، بهخوبى تقسیم مساوی توان، به میزان ۹ دیبی در درگاههای خروجی و نیز ایزولاسیون در گاههای ورودی، مشاهده می شود. در این نتایج، از تلفات ساختار، با صفر درنظر گرفتن دو پارامتر R و G در مدل خط انتقال، صرفنظر شده است. جدول (۱)، فاز درگاههای خروجی و نیز اختلاففاز را بهازای اعمال موج به درگاههای

مختلف ورودی نشان میدهد. از این مقادیر، در مرحله بعدی برای بهدست آوردن الگوی تشعشعی آرایه فازی مورد نظر و نیز زاویه بيشينه تشعشع استفاده مىشود.

ابعاد طرح صورت گرفته، همان طور که در شکل (۷) مشاهده می شود، ۴۰ در ۱۴۰ میلی متر بر زیرلایه معرفی شده در بخش (۲-۲) است. شکل (۸)، طیف انتقال توان در ساختار را برای برخی از پارامترهای پراکندگی، وقتی که موج ورودی به درگاه ۱ اعمال شده است، نشان میدهد.



**شکل (۷)**. نتیجه شبیهسازی توزیع ولتاژ معادل خط بر ساختار ماتریس باتلر ۸×۸ وقتی که موجی از درگاه ورودی ۱ (مطابق شکل ۴)، اعمال می شود.

					جى	درگاه خرو	شماره			
		٩	١٠	11	١٢	١٣	14	۱۵	18	اختلاففاز
	١	۶۷/۵	40	۲۲/۵	•	-22/0	-40	-۶V/۵	-۹۰	۲۲/۵
	٢	-22/0	۱۳۵	-۶V/۵	٩٠	-117/0	40	-10V/0	•	-12Y/2
شمار	٣	40	-۶V/۵	- ۱ <b>۸</b> •	۶۷/۵	-40	-10V/0	٩٠	-22/0	117/0
، درگ	۴	-۴۵	۲۲/۵	٩٠	۱۵۷/۵	-180	-۶V/۵	•	۶۷/۵	- <b>۶</b> ٧/۵
א: אי	۵	۶۷/۵	•	-۶V/۵	-180	۱۵۷/۵	٩٠	۲۲/۵	-۴۵	۶۷/۵
بريك	۶	-22/0	٩٠	-107/0	-40	۶۷/۵	-18.	-۶V/۵	40	-117/2
	γ	•	-10V/0	40	-117/0	٩٠	-۶V/۵	۱۳۵	-22/0	۱۵۷/۵
	٨	-۹۰	-۶V/۵	-40	-22/0	•	۲۲/۵	40	۶۷/۵	-22/0
		smission Ratio -10 -30 -30							- S91 - S11 - S101	

**جدول** (۱). فاز ولتاژ محاسبه شده در هر درگاه خروجی از ماتریس باتلر ۸×۸ بر حسب زاویه.



شکل (۸). طیف انتقال توان ساختار شکل (۷) برای اندازه پارامترهای پراکندگی S<sub>11</sub>، S<sub>11</sub>، وقتی که موج به درگاه شماره ۱ (مطابق شکل ۴) اعمال شده است.

### ۳-۳-۲- ماتریس باتلر ۳۲×۳۲

شکل (۹)، نتیجه شبیهسازی توزیع ولتاژ معادل بر ساختار خط انتقالیِ ماتریس باتلر ۳۲×۳۲ را برای تحریک یکی از درگاههای ورودی نشان میدهد. بهخوبی تقسیم توان مساوی ۱۵ دسیبل در درگاههای خروجی مشاهده میشود.

ابعاد طرح صورت گرفته، همان طور که در شکل (۹) مشاهده می شود، ۹۴۰ در ۱۶۰ میلی متر بر زیر لایه معرفی شده در بخش (۲–۳) است. جدول (۲)، فاز در گاههای خروجی و نیز اختلاف فاز را به ازای اعمال موج به در گاههای مختلف ورودی نشان می دهد.



**شکل (۹).** نتیجه شبیهسازی توزیع ولتاژ معادل خط بر ساختار ماتریس باتلر ۳۲×۳۲ وقتی که موجی از درگاه ورودی ۱ (مطابق شکل ۵)، اعمال میشود.

					ه خروجی	شماره درگا			
		۳۳	۳۴	۳۵	۳۶	۳۷	۳۸	۳۹	4.
	١	-11/20	۶۷/۵	56/20	۱۳۵	۳۳/۷۵	۵/۲/۱	-۳۳/۷۵	–۱ <b>۸۰</b>
	۲	-1.1/20	۱۵۷/۵	-37/20	-130	-56/25	- ۱ΔV/Δ	-123/40	- <b>٩ •</b>
	٣	۶۲/۵	-۳۳/۷۵	-۴۵	-148/20	۵/۲/۱	۱۱/۲۵	-180	-1.1/20
	۴	-22/0	۵۶/۲۵	-180	- 68/20	۲۲/۵	۱۰۱/۲۵	١٣۵	-11/20
	۵	148/20	۱۳۵	۳۳/۷۵	۲۲/۵	۱۱/۲۵	•	۱۳۳/۷۵	-117/0
	۶	58/25	-180	-26/22	۱۱۲/۵	-Υλ/Υ۵	٩٠	۳۳/۷۵	-22/0
	۷	۱۳۵	- ۵۶/۲۵	-1ΔΥ/Δ	11/80	•	۱۶۸/۷۵	-۶V/۵	-122/20
	٨	۴۵	۳۳/۷۵	۱۱۲/۵	۱۰۱/۲۵	-۹۰	-1.1/20	-1ΔΥ/Δ	-۳۳/۷۵
	٩	۱۶۸/۷۵	-1ΔV/Δ	148/20	– ۱۸۰	۳۳/۷۵	۶۲/۵	۱۱/۲۵	۴۵
	۱۰	۷۸/۷۵	-۶V/۵	56/25	-۹۰	- ۵۶/۲۵	۱۵۷/۵	-Υλ/ΥΔ	۱۳۵
شمار	11	-1ΔΥ/Δ	58/25	•	-148/20	۶۲/۵	-Υλ/ΥΔ	-180	۷۸/۷۵
ِە در <sup>7</sup>	١٢	۱۱۲/۵	148/20	-۹۰	- 68/20	-22/0	۱۱/۲۵	۱۳۵	۱۶۸/۷۵
کر ول	۱۳	-183/40	- ۱ <b>۸ •</b>	۳۳/۷۵	-22/0	-Υλ/Υ۵	- 180	۷۸/۷۵	۲۲/۵
بري	14	148/20	-۹۰	-26/22	۶۷/۵	- 18X/VD	-۴۵	-11/20	۱۱۲/۵
	۱۵	- ۱ Å •	-26/22	۱۵۷/۵	-Υλ/ΥΔ	- ۱۳۵	-11/20	-1ΔΥ/Δ	-۳۳/۷۵
	18	٩٠	۳۳/۷۵	۶۷/۵	11/20	۱۳۵	۷۸/۷۵	۱۱۲/۵	58/25
	۱۷	148/20	-1ΔΥ/Δ	۱۶۸/۷۵	-180	۱۰۱/۲۵	۱۵۷/۵	۱۳۳/۷۵	- 1 Å •
	۱۸	58/55	- <b>۶</b> ٧/۵	۷۸/۷۵	-۴۵	11/70	-117/0	۳۳/۷۵	-9·
	۱۹	$-1\Delta V/\Delta$	Υ٨/٧۵	40	$-Y\lambda/Y\Delta$	۱۵۷/۵	۳۳/۷۵	•	-183/40
	۲.	۱۱۲/۵	۱۶۸/۷۵	-۴۵	11/20	۶۷/۵	۱۳۳/۷۵	-9·	-۳۳/۷۵
	۲۱	-1.1/20	-180	1.1/20	۶۷/۵	۳۳/۷۵	•	- ۱ ۳۳/۷۵	$-1\Delta V/\Delta$
	۲۲	۱۶۸/۷۵	-۴۵	11/20	۱۵۷/۵	-26/22	٩٠	148/20	- <b>۶</b> ۷/۵
	۲۳	-180	۱۱/۲۵	-117/0	۳۳/۷۵	•	148/20	۲۲/۵	۱۶۸/۷۵
	24	۱۳۵	1.1/20	۱۵۷/۵	۱۳۳/۷۵	-٩٠	-183/40	-9V/۵	-1.1/20

جدول (۲). فاز ولتاژ محاسبه شده در هر درگاه خروجی از ماتریس باتلر ۳۲×۳۲ بر حسب زاویه.

		شماره درگاه خروجی									
	۳۳	۳۴	۳۵	۳۶	۳۷	۳۸	۳۹	4.			
۲۵	۵۷/۳۲۱ –	۵/۲/۱	۱۶۸/۷۵	- ۱ Å •	۱۱/۲۵	۲۲/۵	-56/25	-۴۵			
28	148/20	-1ΔV/Δ	۷۸/۷۵	- <b>٩</b> •	-Yλ/Y۵	۵/۲/۱	-148/20	۴۵			
۲۷	-117/0	-56/25	•	- 18X/VD	۲۲/۵	-148/20	۱۳۵	-۳۳/۷۵			
۲۸	۱۵۷/۵	۳۳/۷۵	-٩٠	-Υλ/Υ۵	-۶V/۵	-56/25	۴۵	۵۶/۲۵			
۲۹	-1.1/20	۴۵	۱۱/۲۵	-۶V/۵	-148/20	۱۳۵	-۳۳/۷۵	-117/۵			
۳۰	۱۶۸/۷۵	۱۳۵	-Υλ/ΥΔ	۲۲/۵	۱۲۳/۷۵	- 180	-122/20	-22/0			
۳۱	- 1 Å •	148/20	۵/۲۲	-148/20	۱۳۵	-123/40	۶۲/۵	۱۶۸/۷۵			
۳۲	٩٠	-123/40	۲۲/۵	-56/25	۴۵	-۳۳/۷۵	-22/2	-1.1/20			

					اہ خروحی	شماره در گ			
		<b>F</b> 1	47	<b>F</b> T	FF	40	49	<b>FY</b>	47
	١	-11/80	۶۷/۵	۵۶/۲۵	۱۳۵	۳۳/۷۵	۱۱۲/۵	-۳۳/۷۵	- 1 Å •
	۲	-1.1/20	۱۵۷/۵	-۳۳/۷۵	-180	-26/22	- \ ΔΥ/Δ	-183/40	_٩٠
	٣	۶۷/۵	-۳۳/۷۵	-۴۵	-148/20	۱۱۲/۵	۱۱/۲۵	- 180	-1.1/20
	۴	- ۲ ۲ /۵	۵۶/۲۵	- 180	-08/20	۲۲/۵	۱۰۱/۲۵	۱۳۵	-11/80
	۵	148/20	۱۳۵	۳۳/۷۵	۲۲/۵	۱۱/۲۵	•	۱۳۳/۷۵	-117/0
	۶	58/55	-180	-56/25	۵/۲۲	-Υλ/Υ۵	٩٠	۳۳/۷۵	-۲۲/۵
	۷	۱۳۵	- 68/26	-1ΔΥ/Δ	۱۱/۲۵	•	۱۶۸/۷۵	-۶V/۵	-183/40
	٨	۴۵	۳۳/۷۵	۱۱۲/۵	۱۰۱/۲۵	-۹۰	-1.1/20	-1ΔΥ/Δ	-۳۳/۷۵
	٩	-11/80	۲۲/۵	-۳۳/۷۵	•	-148/20	-117/0	- 18X/VQ	- 180
	۱۰	-1.1/20	۱۱۲/۵	-183/42	٩٠	۱۳۳/۷۵	-22/2	۱۰۱/۲۵	-۴۵
	11	۲۲/۵	- ۱ ۳ ۳/۷۵	- 1 Å •	۳۳/۷۵	-117/0	۱۰۱/۲۵	۴۵	-1.1/20
	۱۲	-8Y/۵	-۳۳/۷۵	٩٠	۱۳۳/۷۵	۱۵۷/۵	-18X/VD	-۴۵	-11/20
ŝ	١٣	58/25	•	-148/20	۱۵۷/۵	۱۰۱/۲۵	۴۵	-1.1/20	- ۱ΔΥ/Δ
مارہ ہ	14	-۳۳/۷۵	٩٠	۱۳۳/۷۵	-117/0	11/70	۱۳۵	۱۶۸/۷۵	- <b>۶</b> ٧/۵
درگاه	۱۵	•	۱۳۳/۷۵	- ۲ ۲/۵	۱۰۱/۲۵	۴۵	۱۶۸/۷۵	۲۲/۵	148/20
يحري	18	-۹۰	-148/20	-117/0	-18X/VD	64–	-1.1/20	-۶V/۵	-123/20
Ą	۱۷	-۳۳/۷۵	۲۲/۵	-11/20	۴۵	-Yλ/YΔ	-22/0	-۵۶/۵	•
	۱۸	-122/20	۵/۲/۱	-1 • 1/88	۱۳۵	- 18X/VD	۶۷/۵	-148/20	٩٠
	۱۹	۲۲/۵	-1.1/20	- 180	۱۰۱/۲۵	-22/0	-148/20	– ۱۸ <b>۰</b>	56/25
	۲۰	-۶V/۵	-11/20	۱۳۵	-18X/VD	-117/0	- ۵۶/۲۵	٩٠	148/20
	۲۱	۷۸/۷۵	۴۵	-Υλ/ΥΔ	-117/0	-148/20	- ۱ Å •	58/25	۲۲/۵
	۲۲	-11/20	۱۳۵	-18X/VD	-22/0	۱۳۳/۷۵	-۹۰	-۳۳/۷۵	۱۱۲/۵
	۲۳	۴۵	- 18X/VD	۶۷/۵	-148/20	- ۱ <b>۸</b> •	-۳۳/۷۵	-1ΔΥ/Δ	-11/20
	24	-۴۵	-Yλ/YΔ	-22/0	- ۵۶/۲۵	٩٠	58/25	۱۱۲/۵	γλ/γ۵
	۲۵	-122/20	۵/۲/۱	۱۶۸/۷۵	- ۱ Å •	۱۱/۲۵	۲۲/۵	- 36/23	-۴۵
	28	148/20	- 1 ΔΥ/Δ	۷۸/۷۵	-۹۰	-Yλ/YΔ	۱۱۲/۵	-148/20	۴۵
	۲۷	-118/0	-26/22	•	-188/20	22/0	-148/20	۱۳۵	-۳۳/۷۵
	۲۸	۱۵۷/۵	۳۳/۷۵	-۹۰	-Υλ/Υ۵	- <b>۶</b> Υ/۵	-08/20	۴۵	56/25
	29	-1.1/20	۴۵	۱۱/۲۵	- <b>۶</b> Υ/۵	-148/20	١٣۵	-۳۳/۷۵	-117/0

		شماره درگاه خروجی									
		41	47	43	44	40	49	۴۷	۴۸		
	۳۰	۱۶۸/۷۵	۱۳۵	$-Y\lambda/Y\Delta$	۲۲/۵	۱۳۳/۷۵	- ۱۳۵	- 1 3 3 / 1 3	- ۲ ۲/۵		
	۳۱	- ۱ Å •	148/20	۱۱۲/۵	-148/20	۱۳۵	-183/40	۶۷/۵	۱۶۸/۷۵		
	۳۲	٩٠	- 1 3 3 / 1 3	۲۲/۵	-26/22	40	-۳۳/۷۵	- ۲ ۲ /۵	-1.1/20		

					اه خروجی	شماره درگ			
		49	۵۰	۵۱	۵۲	۵۳	۵۴	۵۵	۵۶
	١	-1.1/20	- ۲ ۲/۵	-۳۳/۷۵	۴۵	-56/25	۲۲/۵	-123/20	٩٠
	۲	۱۶۸/۷۵	۶۷/۵	-123/40	۱۳۵	-148/20	۱۱۲/۵	148/20	- ۱ Å •
	٣	- ۲ ۲ /۵	-153/40	- 180	۱۳۳/۷۵	۲۲/۵	-Υλ/Υ۵	۱۳۵	۱۶۸/۷۵
	۴	-117/0	-۳۳/۷۵	۱۳۵	-148/20	- <b>۶</b> ۷/۵	11/20	۴۵	-1.1/20
	۵	58/55	۴۵	-26/22	-۶V/۵	-Υλ/ΥΔ	_9 •	۳۳/۷۵	۱۵۷/۵
	۶	-۳۳/۷۵	۱۳۵	-148/20	۲۲/۵	-188/20	•	-56/25	-117/0
	۷	۴۵	-148/20	۵/۲/۱	-Υλ/Υ۵	- <b>٩</b> •	۷۸/۷۵	-10Y/0	148/20
	٨	64-	- ۵۶/۲۵	۲۲/۵	۱۱/۲۵	- ۱ <b>۸</b> •	۱۶۸/۷۵	۵/۲/۱	-123/40
	٩	۷۸/۷۵	۱۱۲/۵	58/55	٩٠	-56/25	-22/0	-Yλ/YΔ	-40
	۱۰	-11/20	- ۱ΔΥ/Δ	-۳۳/۷۵	–۱ <b>۸۰</b>	-148/20	۶۷/۵	-18X/VD	۴۵
	11	۵/۲/۱	-۳۳/۷۵	- <b>٩</b> •	۱۲۳/۷۵	-22/0	- 18X/VD	۱۳۵	-11/20
	١٢	۲۲/۵	56/25	– ۱۸ <b>۰</b>	-148/20	-117/0	-YX/Y۴	۴۵	۷۸/۷۵
	۱۳	148/20	٩٠	- 36/23	-117/0	- 18X/VD	۱۳۵	-11/20	-۶V/۵
	14	58/25	- ۱ Å •	-148/20	-22/0	۱۰۱/۲۵	-130	-1.1/20	۲۲/۵
شمار	۱۵	٩٠	-148/20	۶۷/۵	- 18X/VD	۱۳۵	-1.1/20	۱۱۲/۵	-183/40
ِه در <b>آ</b>	18	•	- ۵۶/۲۵	-22/0	-Yλ/YΔ	۴۵	-11/20	۲۲/۵	-۳۳/۷۵
کر گر	۱۷	-122/20	-۶V/۵	-1.1/20	۵۴–	- 18X/VD	-117/0	-148/20	-۹۰
ئى	۱۸	148/20	۲۲/۵	۱۶۸/۷۵	۴۵	۱۰۱/۲۵	-22/0	۱۳۳/۷۵	•
	۱۹	-8V/۵	۱۶۸/۷۵	۱۳۵	۱۱/۲۵	-117/0	۱۳۳/۷۵	٩٠	-۳۳/۷۵
	۲.	- ۱ΔΥ/Δ	-1.1/20	۴۵	۱۰۱/۲۵	۱۵۷/۵	-148/20	•	58/25
	۲۱	-11/20	-۴۵	-18X/VD	۱۵۷/۵	۱۳۳/۷۵	٩٠	-۳۳/۷۵	-۶V/۵
	۲۲	-1.1/20	۴۵	۱۰۱/۲۵	-117/0	۳۳/۷۵	- ۱ ۸ •	- 183/40	۲۲/۵
	۲۳	-۴۵	۱۰۱/۲۵	- ۲ ۲ / ۵	۱۳۳/۷۵	٩٠	-183/40	۵/۲/۱	-1.1/20
	24	- 180	-188/20	-117/0	-148/20	•	$- \mathbf{\tilde{r}} \mathbf{\tilde{r}} / \mathbf{\tilde{r}} \Delta$	۲۲/۵	-11/20
	۲۵	-۳۳/۷۵	- ۱ΔΥ/Δ	-1.1/20	-9·	۱۰۱/۲۵	۱۱۲/۵	۳۳/۷۵	40
	28	-183/40	-۶V/۵	۱۶۸/۷۵	•	۱۱/۲۵	$-1\Delta V/\Delta$	- 68/20	١٣۵
	۲۷	- ۲ ۲ /۵	۳۳/۷۵	٩٠	-Yλ/YΔ	117/0	-56/25	- 180	58/55
	۲۸	-117/0	۱۳۳/۷۵	•	۱۱/۲۵	۲۲/۵	۳۳/۷۵	۱۳۵	148/20
	۲۹	-11/20	۱۳۵	1.1/20	22/0	-26/22	-180	56/25	-22/2
	۳.	-1.1/20	-180	11/20	117/0	-148/20	-40	-۳۳/۷۵	۶۷/۵
	۳١	-9·	-183/40	- ۱ΔΥ/Δ	-26/22	-180	$- \mathbf{\tilde{r}} \mathbf{\tilde{r}} / \mathbf{\tilde{r}} \Delta$	۱۵۷/۵	-1.1/20
	۳۲	-18.	-۳۳/۷۵	۱۱۲/۵	۳۳/۷۵	۱۳۵	56/25	۶۲/۵	-11/88

					جى	ه درگاه خرو	شمار			
		۵۷	۵۸	۵۹	۶.	۶۱	۶۲	۶۳	94	اختلاففاز
	١	-1.1/20	- ۲ ۲ /۵	-۳۳/۷۵	۴۵	- 68/26	۲۲/۵	-153/40	٩٠	۵/۶۲
	۲	۱۶۸/۷۵	۶۷/۵	-153/40	۱۳۵	-148/20	۱۱۲/۵	148/20	-18.	-174/21
	٣	-22/0	-183/40	- 180	۱۳۳/۷۵	۲۲/۵	-Υλ/ΥΔ	١٣۵	۱۶۸/۷۵	183/12
	۴	-117/0	-۳۳/۷۵	۱۳۵	-148/20	-۶Y/۵	۱۱/۲۵	۴۵	-1.1/20	-101/84
	۵	58/55	۴۵	- ۵۶/۲۵	-۶Y/۵	-Υλ/Υ۵	-٩٠	37/20	۱۵۷/۵	140/88
	۶	-۳۳/۷۵	۱۳۵	-148/20	۲۲/۵	-18X/VD	•	-08/20	-117/0	-179/37
	۷	۴۵	-148/20	۱۱۲/۵	$-Y\lambda/Y\Delta$	-۹۰	۷۸/۷۵	- ۱ΔY/Δ	148/20	118/15
	٨	۵۴–	- ۵۶/۲۵	۲۲/۵	۱۱/۲۵	– ۱۸ <b>۰</b>	۱۶۸/۷۵	۱۱۲/۵	-122/20	- <b>\ •</b> ۶/۸۷
	٩	-1.1/20	-۶Y/۵	-123/20	-9 •	۱۲۳/۷۵	۱۵۷/۵	۱۰۱/۲۵	۱۳۵	90/88
	١٠	۱۶۸/۷۵	۲۲/۵	148/20	•	۳۳/۷۵	-117/2	11/20	- 180	-84/21
	11	-۶Y/۵	148/20	٩٠	- 68/20	۱۵۷/۵	11/20	-۴۵	۱۶۸/۷۵	Y٣/١٢
	١٢	- ۱ ΔΥ/Δ	-183/40	•	۳۳/۷۵	۶۷/۵	1.1/20	-180	-1.1/20	-&1/V
	۱۳	-۳۳/۷۵	-۹۰	۱۳۳/۷۵	۶۷/۵	۱۱/۲۵	-40	۱۶۸/۷۵	۱۱۲/۵	۵۰/۶۲
	14	-123/40	•	۳۳/۷۵	۱۵۷/۵	-Yλ/YΔ	40	γλ/γ۵	-۱۵Υ/Δ	-٣٩/٣٧
شمار	۱۵	-۹۰	۳۳/۷۵	-117/0	11/80	-۴۵	۷۸/۷۵	- <b>۶</b> Υ/۵	۵۶/۲۵	۲۸/۱۲
ِ م در اً	18	- ۱ Å •	۱۳۳/۷۵	۱۵۷/۵	۱۰۱/۲۵	- 180	۱۶۸/۷۵	-10V/0	148/20	- <i>\\$</i> /\Y
کر: کار	۱۷	58/25	۱۱۲/۵	۷۸/۷۵	۱۳۵	۱۱/۲۵	۶۷/۵	30/27	٩٠	۱۶/۸۷
ئ	۱۸	-۳۳/۷۵	-1ΔΥ/Δ	-11/20	-180	-Y۴/V۵	۱۵۷/۵	- 38/23	- ۱ X •	-24/12
	۱۹	۱۱۲/۵	-11/20	-۴۵	-188/20	۶۷/۵	-26/22	-۹۰	148/20	<b>MJ/LA</b>
	۲.	۲۲/۵	γλ/γ۵	- 180	-Υλ/ΥΔ	- ۲ ۲/۵	۳۳/۷۵	– ۱۸ <b>۰</b>	-153/40	-0•/82
	۲۱	۱۶۸/۷۵	۱۳۵	۱۱/۲۵	-22/0	- 68/20	-٩٠	148/20	117/0	۶١/٨٢
	۲۲	۷۸/۷۵	- 180	-Yλ/YΔ	۶۷/۵	-148/20	•	58/25	$-1\Delta V/\Delta$	-44/12
	۲۳	۱۳۵	-Yλ/YΔ	۱۵۷/۵	- 68/20	_٩·	68/50	- <b>۶</b> Υ/۵	۷۸/۷۵	۲۳/۳۷
	24	۴۵	۱۱/۲۵	۶۷/۵	۳۳/۷۵	- ۱ <b>۸</b> •	148/20	-127/2	۱۶۸/۷۵	-9۵/۶۲
	۲۵	-۳۳/۷۵	-۱ΔΥ/Δ	-1.1/20	_٩·	۱۰۱/۲۵	117/0	۳۳/۷۵	۴۵	۱ • ۶/۸۷
	28	- ۱ ۳۳/۷۵	- <b>۶</b> ٧/۵	۱۶۸/۷۵	•	۱۱/۲۵	-1ΔΥ/Δ	- 68/20	۱۳۵	-118/12
	۲۷	-22/0	۳۳/۷۵	٩٠	-Υλ/ΥΔ	۱۱۲/۵	-26/22	-180	58/55	١٢٩/٣٧
	۲۸	-117/0	۱۳۳/۷۵	•	11/70	۲۲/۵	۳۳/۷۵	۱۳۵	148/20	-14•/87
	۲۹	-11/20	۱۳۵	1.1/20	22/0	-26/22	-180	56/25	-22/0	۱۵۱/۸۷
	۳.	-1.1/20	-180	11/80	۱۱۲/۵	-148/20	-۴۵	-۳۳/۷۵	۶۲/۵	-183/17
	۳۱	-٩٠	-183/40	- ۱ΔY/Δ	-26/22	-180	-۳۳/۷۵	۱۵۷/۵	-1.1/20	146/21
	۳۲	- ۱ Å •	$= {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}} \Delta {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}}}} {{{\color{black} {\tt T}}}}} {{{$	۱۱۲/۵	۳۳/۷۵	۱۳۵	56/20	۶۷/۵	-11/20	-۵/۶۲

### ۴-۳- شبیهسازی ساختارهای کامل

در مرحله بعدی برای بهدست آوردن الگوی تشعشعی آرایه فازی مورد نظر و نیز زاویه بیشینه تشعشع، آرایه ای از آنتن معرفی شده در بخش ۲-۴ به ماتریس باتلرهای مختلف متصل می شوند. همچنین از فازهای بهدست آمده در بخش ۳-۳ استفاده می شود. مطابق رابطه (۶)، الگوی تشعشعی کل، تحت تأثیر ضریب آرایه

(AF) است که آن نیز مستقل از نوع آنتنهای آرایه، به فاصله آنها، و فاز و دامنه تحریکشان وابسته است. در این مقاله، فاصله بین آنتنهای آرایه  $\lambda/2$  در نظر گرفته شده است. شکلهای (۱۰) و (۱۱)، به ترتیب الگوی تشعشعی آرایه فازی  $\Lambda$  و ۳۲ تایی را که به کمک ماتریس باتلرهای متناظر تغذیه شدهاند نشان میدهند. این شکلهای ورودی حاصل این شکلها، با تغذیه همزمان تمامی درگاههای ورودی حاصل



**شکل ۱۱.** الگوی تشعشعی ناشی از ضریب آرایه، برای یک آرایه ۳۲تایی تغذیه شده با ماتریس باتلر متناظر.





**شکل ۱۳.** نمایش زاویه تفکیک بیشینههای دو پرتو مجاور، بهاندازه ۳/۵۸ درجه، ناشی از تحریک درگاههای ۱ و ۳۲ از یک ماتریس باتلر ۳۲×۳۲.

### ۴- نتیجهگیری

در این مقاله، پس از مروری بر مفاهیم ساختارهای ماتریس باتلر، طرح چند ساختار از مراتب مختلف، و سپس طراحی آرایه فازی مایکرواستریپ، نتایج شبیهسازی ساختارهای ماتریس باتلر ارائه شد. طراحیهای صورت گرفته برای فرکانس کار ۹/۵ گیگاهرتز در باند ایکس در نظر گرفته شده است. به کمک به کارگیری ماتریس باندر ۲۳×۲۲، زاویه تفکیک بیشینههای دو پرتو مجاور بهاندازه ۲/۵۸ درجه حاصل شد. هدف از طراحی ماتریس باتلر از مرتبه ۲۳، دستیابی به چنان اختلاففازی بین درگاههای خروجی است که پس از اِعمال به آرایه آنتنها، بتوان زاویه پوشش باریکی را تحقق داد. برخلاف طرحهای پیچیده پیادهسازی شده بر بُردهای چندلایه، طرح ارائه شده بر بُردی تکلایه تحققیافته شدهاند. رنگهای مختلف در شکلها، حاصل اعمال تغذیه انفرادی به درگاههای ورودی مختلف است. مشاهده میشود که بهازای اعمال تغذیه به درگاههای ورودی مختلف، بیشینه تشعشع به جهتهای مختلف می گردد. نتایج به دست آمده در شکلهای (۱۰) و (۱۱) صرفاً با استفاده از مقادیر دامنه و فاز خروجیهای ماتریس باتلر به عنوان تحریک عناصر آرایه در نظر گرفته شدهاند. همچنین، برای بررسی صحت این نتایج، شبیه سازی کل ساختار ماتریس باتلر به همراه آنتن صورت گرفته است که نتایج آن در شکل (۱۲) مشاهده میشود. هم خوانی قابل قبولی بین نتایج شکل های (۱۰) و (۱۲) مشاهده می شود. تفاوت عمده، وجود گلبرگهای جانبی، در شکل (۱۲) است که منجر به تلفات بخشی از توان می شود. همچنین، پهنای پرتوها کمی بیشتر شده است که می تواند ناشی از اثرات ناخواسته تزویج بین آنتنها باشد.

اگر در آرایه ۳۲ عنصری، دو ورودی ۱ و ۳۲، تغذیه شوند، پرتو شکل (۱۳) حاصل میشود که زاویه تفکیک بیشینههای دو پرتو مجاور، به اندازه ۳/۵۸ درجه در آن قابل مشاهده است. زوایای گلبرگ اصلی، مطابق رابطه (۴) محاسبه میشوند. در نهایت، الگوی تشعشعی کل آرایه، مطابق رابطه (۵)، پس از محاسبه  $E_s$ بهدست میآید.

باید اشاره کرد که تفاوت در پهنای الگوی تشعشعی، بهخاطر تفاوت در تعداد آرایهها، یا به عبارتی، مرتبه ماتریس باتلر است. برای آنتن با آرایه بیشتر، تعداد گلبرگهای اصلی تشعشعی ایجاد شده، که متناظر با جهت مشخصی هستند، افزایشیافته، و در نتیجه زاویه پوشش کل آرایه افزایش مییابد. بااینحال، با افزایش مرتبه، فاصله گلبرگهای اصلی متوالی تشعشعی کاهش مییابد. این بهخاطر اختلاففاز کمتر خروجیهای متوالی ماتریس باتلر تغذیهکننده آنتن است که با استفاده از رابطه (۴)، منجر به دو زاویه بیشینه تشعشع متوالی بافاصله کمتر میشود.



Sintered BST-composite Thick Films," IEEE Microw. Wirel. Compon. Lett. vol. 26, pp. 70-72, 2016.

- [12] H.N. Chu and T.G. Ma, "An Extended 4×4 Butler Matrix with Enhanced Beam Controllability and Widened Spatial Coverage," IEEE Trans. Microw. Theory Tech. vol. 66, pp. 1301-1311, 2018.
- [13] Y.S. Lin and J.H. Lee, "Miniature Butler Matrix Design Using Glass-based Thin-film Integrated Passive Device Technology for 2.5-GHz Applications," IEEE Trans. Microw. Theory Techn. vol. 61, pp. 2594-2602, 2013.
- [14] C. Dall'Omo, T. Monediere, B. Jecko, F. Lamour, I. Wolk, and M. Elkael, "Design and Realization of a 4×4 Microstrip Butler Matrix without any Crossing in Millimeter Waves," Microw. Opt. Technol. Lett. vol. 38, pp. 462-465, 2003.
- [15] C.H. Chen, H. Wu, and W. Wu, "Design and Implementation of a Compact Planar 4×4 Microstrip Butler Matrix for Wideband Application," Prog. Electromagn. Res. C, vol. 24, pp. 43-55, 2011.
- [16] V.M. Jayakrishnan and S.K. Menon, "Realization of Butler Matrix for Beamforming in Phased Array Aystem," Procedia Comput. Sci. vol. 93, pp. 223-229, 2016.
- [17] M. Bona, L. Manholm, J.P. Starski, and B. Svensson, "Low-loss Compact Butler Matrix for a Microstrip Antenna," IEEE Trans. Microw. Theory Tech. vol. 50, pp. 2069-2075, 2002.
- [18] G.X. Zhang, B.H. Sun, L. Sun, J.P. Zhao, Y. Geng, and R.N. Lian, "Design and Implementation of a 3×3 Orthogonal Beam Forming Network for Pattern-Diversity Applications," Prog. Electromagn. Res. C, vol. 53, pp. 19-26, 2014.
- [19] J.G.C. Trujillo, M.S. Perez, A.N. Garcia, and M. Vera-Isasa, "3×3 Multibeam Network for a Triangular Array of Three Radiating Elements: Design and Measurement," IEEE EUROCON-International Conference on Computer as a Tool, Lisbon, Portugal, 2011.
- [20] D.M. Pozar, "Microwave Engineering," 3<sup>rd</sup> Ed. Wiley, NJ, USA, 2005.
- [21] R.E. Collin, "Foundations for Microwave Engineering," 2<sup>nd</sup> Ed. McGraw-Hill, NY, USA, 1992.
- [22] M.R. Che Rose, S.R. Mohd Shah, M.F. Abdul Kadir, D. Misman, M.Z.A. Abdul Aziz, and M.K. Suaidi, "The Mitered and Circular Bend Method of Butler Matrix Design for WLAN Application," Asia-Pacific Conference on Applied Electromagnetics, Melaka, Malaysia, 2007.
- [23] H.J. Moody, "The Systematic Design of the Butler Matrix," IEEE Trans. Antennas Propag. vol. 12, pp. 786-788, 1964.
- [24] F. Gross, "Smart Antenna for Wireless Communication," McGraw-Hill, NY, USA, 2005.
- [25] T.M. Macnamara, "Positions and Magnitudes of Fixed Phase Shifters in Butler Matrices Incorporating 90° Hybrids," IEE P. Microw. Ant. Prop. vol. 135, pp. 359-360, 1988.

است که سادگی ساخت و طراحی از مزایای آن به شمار میرود. همچنین تحقق ساختار بر بُرد تکلایه، کاهش تلفات دیالکتریک انتشار موج را نیز به همراه دارد. البته طرح تکلایه، در عوض، فضای بیشتری را اشغال میکند. این مطلب در پیادهسازی شبکههای شکلدهنده پرتو برای آرایههای قابل کاربرد در شبکههای ثابت مشکلزا نیست و در طیفهای فرکانسی بالاتر، از جمله امواج میلیمتری، که منجر به طراحی مدارها با ابعاد کمتر میشود، اهمیت کمتری نیز مییابد.

۵- مراجع

- J.C. Rosser, V. Vignesh, B.A. Terwilliger, and B.C. Parker, "Surgical and Medical Applications of Drones: A Comprehensive Review," J. Soc. Laparoend. vol. 22, pp. 3071-3080, 2018.
- [2] R.A. Clothier, D.A. Greer, D.G. Greer, and A.M. Mehta, "Risk Perception and the Public Acceptance of Drones," Risk Anal. vol. 35, pp. 1167-1183, 2015.
- [3] P. Boucher, "Domesticating the Drone: The Demilitarisation of Unmanned Aircraft for Civil Markets," Sci. Eng. Ethics, vol. 21, pp. 1393-1412, 2015.
- [4] M. Hassanalian and A. Abdelkefi, "Classifications, Applications, and Design Challenges of Drones: A Review," Prog. Aerosp. Sci. vol. 91, pp. 99-131, 2017.
- [5] A. Otto, N. Agatz, J. Campbell, B. Golden, and E. Pesch, "Optimization Approaches for Civil Applications of Unmanned Aerial Vehicles (UAVs) or Aerial Drones: A Survey," Networks, vol. 72, pp. 411-458, 2018.
- [6] T.C. Tang, Y.R. Chuang, and K.H. Lin, "A Narrow Beamwidth Array Antenna Design for Indoor Noncontact Vital Sign Sensor," Proc. of the 2012 IEEE International Symposium on Antennas and Propagation, Chicago, USA, 2012.
- [7] M. Mahmudi and S. Chamaani, "Design and Fabrication of Dual Polarized Reflectarray in Xband," J. Appl. Electromagnet. vol. 2, pp. 1-6, 2014 (in Persian).
- [8] J.F. Coward, C.H. Chalfant, and P.H. Chang, "A Photonic Integrated-optic RF Phase Shifter for Phased Array Antenna Beam-forming Applications," J. Light. Technol. vol. 11, pp. 2201-2205, 1993.
- [9] M. Sazegar, Y. Zheng, H. Maune, C. Damm, X. Zhou, J. Binder, and R. Jakoby, "Low-cost Phased-array Antenna Using Compact Tunable Phase Shifters Based on Ferroelectric Ceramics," IEEE Trans. Microw. Theory Tech. vol. 59, pp. 1265-1273, 2011.
- [10] M. Uhlmann, "Cylindrical Phased Array with PINdiode Controlled Parallel-plate Feeding System," 5<sup>th</sup> European Microwave Conference, Hamburg, Germany, 1975.
- [11] M. Nikfalazar, C. Kohler, A. Wiens, A. Mehmood, M. Sohrabi, H. Maune, J.R. Binder, and R. Jakoby, "Beam Steering Phased Array Antenna with Fully Printed Phase Shifters Based on Low-temperature

- [28] H. Singh, H.L. Sneha, and R.M. Jha, "Mutual Coupling in Phased Arrays: A Review," Int. J. Ant. Prop. vol. 2013, pp. 1-23, 2013.
- [29] http://www.comsol.com.

- [26] T.M. Macnamara, "Simplified Design Procedures for Butler Matrices Incorporating 90° Hybrids or 180° Hybrids," IEE Proc. vol. 134, pp. 50-54, 1987.
- [27] C.A. Balanis, "Antenna Theory," 3<sup>rd</sup> Ed. John Wiley & Sons, NJ, USA, 2005.